

# CONVOLUCION Y FUNCIONES ANALITICAS

DE UN NUMERO FINITO DE OPERADORES LINEALES CONMUTATIVOS DE  $L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n)$ .

José Juan Rodríguez Cano.

Universidad del País Vasco. Bilbao

## RESUMEN.

El objeto de la presente memoria, es proporcionar un método para obtener en forma polinómica una expresión de  $f(A_1, \dots, A_N)$  ( $f: (A_1, \dots, A_N) \in (L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n))^N \rightarrow L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n)$ ), cuando  $f$  es analítica en un cierto entorno del producto cartesiano de los valores espectrales de cada  $A_i$ , y las aplicaciones lineales conmutan dos a dos:  $A_i \cdot A_j = A_j \cdot A_i \quad 1 \leq i, j \leq N$

## RESULTADOS.

1. Las hipótesis de conmutatividad de las aplicaciones, es una condición suficiente para extender los resultados obtenidos para el caso de una aplicación lineal, cuando  $f$  es analítica en un cierto entorno del producto cartesiano de los valores espectrales de cada  $A_i$ . Sean:

$(A_1, \dots, A_N) \in (L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n))^N$ ,  $f(A_1, \dots, A_N) \in L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n)$ ,  $A_i \cdot A_j = A_j \cdot A_i$ ,  $1 \leq i, j \leq N$

$\sigma(A_i) = \{\lambda_j^i\}$ ,  $1 \leq i \leq N$ ,  $1 \leq j \leq n$ , los valores espectrales de cada  $A_i$ .

$V_j^i(\lambda_j^i)$  un entorno de  $\lambda_j^i$ ,  $\bigcup_{j=1}^n V_j^i(\lambda_j^i) \cup U_i \cdot U_i$ , un abierto de  $\mathbb{C}$ .  $\partial U_i$  frontera de  $U_i$ , consistente en un número finito de curvas rectificables de Jordan, orientadas en sentido positivo,  $1 \leq i \leq N$ .

$W = U_1 \times \dots \times U_N$ ,  $\partial W = \partial U_1 \times \dots \times \partial U_N$  frontera de  $W$ .

$\sigma(A_1) \times \dots \times \sigma(A_N) \subset (\bigcup_{j=1}^n V_j^1(\lambda_j^1)) \times \dots \times (\bigcup_{j=1}^n V_j^N(\lambda_j^N)) \subset U_1 \times \dots \times U_N \subset D_h(f)$   
 $(D_h(f), \text{dominio de holomorfía de } f. \text{ Se tiene con estas hipótesis:}$

$$(1) \quad f(A_1, \dots, A_N) = \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\partial W} f(z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N =$$

$$= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\partial W} \frac{f(z_1, \dots, z_N)}{\prod_{j=1}^{k_1} (z_1 - \lambda_{j_1}^1) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \lambda_{j_N}^N)} dz_1 \dots dz_N \right)$$

$$\cdot \prod_{j_1=1}^{k_1} (A_1 - \lambda_{j_1}^1 I_n) \cdot \prod_{j_N=1}^{k_N} (A_N - \lambda_{j_N}^N I_n)$$

2. Se proporciona una cierta generalización del teorema de HAMILTON-CAYLEY. La siguiente:

Si  $f$  y  $g$  contienen en su dominio de holomorfía a  $W$  (descrito en el resultado 1), siendo  $f \neq g$ , pero coincidiendo en el producto cartesiano de los valores espectrales de cada  $A_i$ , lo cual expresamos en la siguiente forma:

$$f(\sigma(A_1) \times \dots \times \sigma(A_N)) = g(\sigma(A_1) \times \dots \times \sigma(A_N))$$

y conmutando las aplicaciones lineales  $A_i$ , es decir:  $A_i \cdot A_j = A_j \cdot A_i$ , se tiene:

$$f(A_1, \dots, A_N) = g(A_1, \dots, A_N)$$

3. Se establece la relación entre las distintas definiciones que se proporcionan para  $f(A_1, \dots, A_N)$ , cuando las aplicaciones lineales  $A_i$ , conmutan.

4. Se aplican los resultados anteriormente obtenidos para resolver los sistemas diferenciales lineales de la forma:

$$S \begin{cases} DX(t) = f(t, A_1, \dots, A_N) X(t) \\ X(t_0) = X_0 \end{cases}$$

Cuando  $f$  es continua con respecto a  $t$  y analítica con respecto a las restantes variables, estando conte-

nido  $W$  en el dominio de holomorfía de  $f$  con respecto a las variables que es analítica. Continua respecto a  $t \in J = [t_0, t_1]$  Conmutando además las  $A_i$ . Se prueba que con estas hipótesis el sistema  $S$  satisface el criterio de Lappo-Danilevski.

### INTRODUCCION.

Para obtener el resultado (1), fundamental entre los de ésta memoria sólo se requiere del obtenido y presentado en: V JORNADAS MATEMATICAS LUSO-ESPANHOLAS. AVEIRO (PORTUGAL). Marzo de 1978, con el título de: CONVOLUCION Y FUNCIONES ANALITICAS DE VARIABLE MATRICIAL (Autor: José Juan Rodríguez Cano), cuyas actas están aún en elaboración y próxima su aparición.

En esencia el resultado requerido es el siguiente:

Si por  $F(A)$ , anotamos la familia de funciones complejas de variable compleja, cuyo dominio de holomorfía contiene un cierto entorno de los valores espectrales de  $A$ .  $\sigma(A) = (\lambda_j) \quad 1 \leq j \leq n$   $V_i(\lambda_i)$ , entorno de  $\lambda_i$ ,  $\sigma(A) \subset \bigcup_{i=1}^n V_i(\lambda_i) \subset U \subset D_h(f)$ .  $U$  un abierto de  $\mathbb{C}$ .  $D_h(f)$ , dominio de holomorfía de  $f$ .  $\partial U$ , frontera de  $U$  consistente en la unión de un número finito de curvas rectificables de Jordan, orientadas en sentido positivo. Con estas hipótesis para toda  $f \in F(A)$ ,  $f(A)$  queda definida, haciendo previamente uso de la definición dada por N. DUNFORD, para  $f(A)$ , por:

$$f(A) = \sum_{k=1}^n \left( \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial U} \frac{f(z)}{\prod_{j=1}^k (z - \lambda_j)} dz \right) \prod_{j=1}^{k-1} (A - \lambda_j I_n)$$

A continuación se proporciona una definición de  $f(A_1, \dots, A_N)$ , extendiendo la de N. DUNFORD, cuando las  $A_i$  conmutan.

# DEFINICION EN FORMA INTEGRAL DE FUNCIONES DE UN NUMERO

FINITO DE OPERADORES LINEALES CONMUTATIVOS DE  $L(\mathcal{C}^n, \mathcal{C}^n)$ .

Sean  $\{A_i\}_{i=1}^{i=N}$ ,  $A_i \in L(\mathcal{C}^n, \mathcal{C}^n)$ , un conjunto de aplicaciones lineales conmutativas:  $(A_i \cdot A_j) = A_j \cdot A_i)_{i,j=1}^{i,j=N}$ ,  $\sigma(A_i) = (\lambda_{i,j}^i)_{j=1}^{j=n}$  el espectro de  $A_i$ , con  $i=(1,2,\dots,N)$ .

Se designa por  $F(A_1, A_2, \dots, A_N)$  el conjunto de funciones  $f: \mathcal{C}^N \rightarrow \mathcal{C}$ , holomorfas en algún entorno de  $\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)$ .

Sea  $f \in F(A_1, A_2, \dots, A_N)$  y  $W = U_1 \times U_2 \times \dots \times U_N \subset \mathcal{C}^N$ , un abierto, tal que

$$W \supset (\bigcup_{j_1=1}^n V_1(\lambda_{j_1}^1)) \times (\bigcup_{j_2=1}^n V_2(\lambda_{j_2}^2)) \times \dots \times (\bigcup_{j_N=1}^n V_N(\lambda_{j_N}^N)) \supset \sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)$$

(siendo  $V_i(\lambda_{j_i}^i)$ , algún entorno de  $\lambda_{j_i}^i$ ),  $W$  estando contenido en el dominio de holomorfía de  $f$ .

Sea  $\Omega$  la frontera de  $W$ ,  $\Omega = \Gamma^1 \times \Gamma^2 \times \dots \times \Gamma^N$ , donde cada  $\Gamma^i$ , es la frontera de  $U_i$ , y consiste en un número finito de curvas cerradas simples rectificables de Jordan, orientadas en el sentido positivo.

Se define, en forma integral con Poincaré-Dunford, la aplicación lineal  $f(A_1, A_2, \dots, A_N) \in L(\mathcal{C}^n, \mathcal{C}^n)$ , por:

$$(26) \quad f(A_1, \dots, A_N) = \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(z_1, z_2, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N$$

A partir de esta definición y empleando el resultado obtenido en el teorema 2, y de la conmutatividad de las aplicaciones  $A_i$ , resulta la siguiente:

DEFINICION CONVOLUCIONAL DE  $f(A_1, A_2, \dots, A_N)$

$\forall f \in F(A_1, A_2, \dots, A_N)$ , con  $A_i \in L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n)$ ,  $\forall i$  y  $(A_i A_j = A_j A_i)_{i,j=1}^{i,j=N}$

y las condiciones establecidas para  $\Omega$ , se tiene:

$$(27) \quad f(A_1, \dots, A_N) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(z_1, \dots, z_N) \left( \sum_{k_1=1}^n \frac{\prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \zeta_{j_1}^1 I_n)}{\prod_{j_1=1}^{k_1} (z_1 - \zeta_{j_1}^1)} \right) \dots \left( \sum_{k_N=1}^n \frac{\prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \zeta_{j_N}^N I_n)}{\prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \zeta_{j_N}^N)} \right) dz_1 \dots dz_N$$

que se conocerá como la definición convolucional de  $f(A_1, A_2, \dots, A_N)$ .

RELACION ENTRE LA DEFINICION CONVOLUCIONAL Y POLINOMICA

CARACTERISTICA

Aplicando el teorema generalizado de los residuos a (27), se tiene:

$$(28) \quad f(A_1, \dots, A_N) =$$

$$= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\zeta_{j_1}^1, \dots, \zeta_{j_N}^N) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \zeta_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \zeta_{j_N}^N I_n) \right)$$

que se conocerá como la definición polinómica característica de  $i(A_1, A_2, \dots, A_N)$ .

En (28) se ha puesto:

$$(29) \quad \left( \begin{matrix} k_1 & k_2 & \dots & k_N \\ * & * & \dots & * \\ j_1=1 & j_2=1 & \dots & j_N=1 \end{matrix} \right) f(\lambda_{j_1}^1, \lambda_{j_2}^2, \dots, \lambda_{j_N}^N) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int \frac{f(z_1, z_2, \dots, z_N)}{\prod_{j_1=1}^{k_1} (z_1 - \lambda_{j_1}^1) \prod_{j_2=1}^{k_2} (z_2 - \lambda_{j_2}^2) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \lambda_{j_N}^N)} dz_1 dz_2 \dots dz_N =$$

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \oint_{\Gamma^1} \oint_{\Gamma^2} \dots \oint_{\Gamma^N} \frac{f(z_1, z_2, \dots, z_N)}{\prod_{j_1=1}^{k_1} (z_1 - \lambda_{j_1}^1) \prod_{j_2=1}^{k_2} (z_2 - \lambda_{j_2}^2) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \lambda_{j_N}^N)} dz_1 dz_2 \dots dz_N$$

PROPIEDADES DE:  $\left( \begin{matrix} k_1 & k_2 & \dots & k_N \\ * & * & \dots & * \\ j_1=1 & j_2=1 & \dots & j_N=1 \end{matrix} \right) f(\lambda_{j_1}^1, \lambda_{j_2}^2, \dots, \lambda_{j_N}^N)$ .

1. Si  $\lambda_{j_e}^i \neq \lambda_{j_m}^i$ ,  $i = (1, 2, \dots, N)$ ,  $j_e \neq j_m$

$$(30) \quad \left( \begin{matrix} k_1 & k_2 & \dots & k_N \\ * & * & \dots & * \\ j_1=1 & j_2=1 & \dots & j_N=1 \end{matrix} \right) f(\lambda_{j_1}^1, \lambda_{j_2}^2, \dots, \lambda_{j_N}^N) =$$

... (30)

$$\begin{aligned}
 &= \frac{1}{(2\pi i)^N} \oint_{\Omega} \frac{f(z_1, z_2, \dots, z_N)}{\prod_{j_1=1}^{k_1} (z_1 - \lambda_{j_1}^1) \prod_{j_2=1}^{k_2} (z_2 - \lambda_{j_2}^2) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \lambda_{j_N}^N)} dz_1 dz_2 \dots dz_N = \\
 &= \sum_{j_1=1}^{k_1} \sum_{j_2=1}^{k_2} \dots \sum_{j_N=1}^{k_N} \frac{f(\lambda_{j_1}^1, \lambda_{j_2}^2, \dots, \lambda_{j_N}^N)}{\prod_{\substack{s_1=1 \\ s_1 \neq j_1}}^{k_1} (\lambda_{j_1}^1 - \lambda_{s_1}^1) \prod_{\substack{s_2=1 \\ s_2 \neq j_2}}^{k_2} (\lambda_{j_2}^2 - \lambda_{s_2}^2) \dots \prod_{\substack{s_N=1 \\ s_N \neq j_N}}^{k_N} (\lambda_{j_N}^N - \lambda_{s_N}^N)}
 \end{aligned}$$

2. Sea:

$$(\lambda_{j_i}^i)_{j_i=1}^{j_i=n} = (\underbrace{\bar{\lambda}_1^i, \dots, \bar{\lambda}_1^i}_{p_1^i}, \underbrace{\bar{\lambda}_2^i, \dots, \bar{\lambda}_2^i}_{p_2^i}, \dots, \underbrace{\bar{\lambda}_{r_i}^i, \dots, \bar{\lambda}_{r_i}^i}_{p_{r_i}^i}), \quad i = (1, 2, \dots, N)$$

$$p_1^i + p_2^i + \dots + p_{r_i}^i = n, \quad \forall i.$$

Se tiene de (21) y (30):

$$\begin{aligned}
 (31) \quad & \left( \begin{matrix} n & \dots & n \\ * & \dots & * \end{matrix} \right)_{j_1=1}^{j_1=n} \dots \left( \begin{matrix} n & \dots & n \\ * & \dots & * \end{matrix} \right)_{j_N=1}^{j_N=n} f(\lambda_{j_1}^1, \dots, \lambda_{j_N}^N) = \\
 & \frac{p_1^{1-1} p_2^{1-1} \dots p_{r_1}^{1-1} p_1^{N-1} p_2^{N-1} \dots p_{r_N}^{N-1}}{D_{\lambda_1}^{-1} D_{\lambda_2}^{-1} \dots D_{\lambda_{r_1}}^{-1} \dots D_{\lambda_1}^{-1} D_{\lambda_2}^{-1} \dots D_{\lambda_{r_N}}^{-1}} \left( \begin{matrix} r_1 & \dots & r_N \\ * & \dots & * \end{matrix} \right)_{j_1=1}^{j_1=n} \dots \left( \begin{matrix} r_1 & \dots & r_N \\ * & \dots & * \end{matrix} \right)_{j_N=1}^{j_N=n} f(\bar{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \bar{\lambda}_{j_N}^N) \\
 & (p_1^{1-1})! (p_2^{1-1})! \dots (p_{r_1}^{1-1})! \dots (p_1^{N-1})! (p_2^{N-1})! \dots (p_{r_N}^{N-1})!
 \end{aligned}$$

# SOLUCION DE UN PROBLEMA DE INTERPOLACION

Encontrar un polinomio de las variables  $(x_1, x_2, \dots, x_N)$ , de

$$\text{grado } N(n-1), \quad P(x_1, x_2, \dots, x_N) = \sum_{k_1=1}^n \sum_{k_2=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n a_{k_1 k_2 \dots k_N} x_1^{k_1-1} x_2^{k_2-1} \dots x_N^{k_N-1};$$

que en el conjunto de puntos:  $(\lambda_{j_1}^1, \lambda_{j_2}^2, \dots, \lambda_{j_N}^N)_{j_1, j_2, \dots, j_N=1}^{j_1, j_2, \dots, j_N=n} \in \mathbb{C}^N$ ,

teniendo además:

$$(\lambda_{j_i}^i)_{j_i=1}^{j_i=n} = (\underbrace{\bar{\lambda}_1^i, \dots, \bar{\lambda}_1^i}_{p_1^i}, \underbrace{\bar{\lambda}_2^i, \dots, \bar{\lambda}_2^i}_{p_2^i}, \dots, \underbrace{\bar{\lambda}_{r_i}^i, \dots, \bar{\lambda}_{r_i}^i}_{p_{r_i}^i}) \quad \begin{matrix} p_1^i + p_2^i + \dots + p_{r_i}^i = n \\ i = (1, 2, \dots, N) \end{matrix}$$

Toma respectivamente los valores:

$$\begin{aligned} & \frac{\partial^{t_{s_1}^1-1} \partial^{t_{s_2}^2-1} \dots \partial^{t_{s_N}^N-1}}{(\partial x_1)^{t_{s_1}^1-1} (\partial x_2)^{t_{s_2}^2-1} \dots (\partial x_N)^{t_{s_N}^N-1}} P(\bar{\lambda}_{s_1}^1, \bar{\lambda}_{s_2}^2, \dots, \bar{\lambda}_{s_N}^N) = \\ & = \frac{\partial^{t_{s_1}^1-1} \partial^{t_{s_2}^2-1} \dots \partial^{t_{s_N}^N-1}}{(\partial x_1)^{t_{s_1}^1-1} (\partial x_2)^{t_{s_2}^2-1} \dots (\partial x_N)^{t_{s_N}^N-1}} f(\bar{\lambda}_{s_1}^1, \bar{\lambda}_{s_2}^2, \dots, \bar{\lambda}_{s_N}^N) \end{aligned}$$

$$s_i = (1, 2, \dots, r_i), \quad i = (1, 2, \dots, N) \quad (n^N, \text{ condiciones})$$

$$t_{s_i}^i = (1, 2, \dots, p_{s_i}^i).$$



Abreviadamente:

$$\begin{aligned}
 P(x_1, x_2, \dots, x_N) &= \sum_{k_1=1}^n \sum_{k_2=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n a_{k_1 k_2 \dots k_N} x_1^{k_1-1} x_2^{k_2-1} \dots x_N^{k_N-1} \\
 \text{P.I. (2)} \quad &\left( \frac{\partial^{t_{s_1}^1-1}}{(\partial x_1)^{t_{s_1}^1-1}} \frac{\partial^{t_{s_2}^2-1}}{(\partial x_2)^{t_{s_2}^2-1}} \dots \frac{\partial^{t_{s_N}^N-1}}{(\partial x_N)^{t_{s_N}^N-1}} P(\bar{\lambda}_1^1, \bar{\lambda}_2^2, \dots, \bar{\lambda}_N^N) \right) = \\
 &= \frac{\partial^{t_{s_1}^1-1}}{(\partial x_1)^{t_{s_1}^1-1}} \frac{\partial^{t_{s_2}^2-1}}{(\partial x_2)^{t_{s_2}^2-1}} \dots \frac{\partial^{t_{s_N}^N-1}}{(\partial x_N)^{t_{s_N}^N-1}} f(\bar{\lambda}_1^1, \bar{\lambda}_2^2, \dots, \bar{\lambda}_N^N) \\
 &\quad t_{s_i}^i = (1, 2, \dots, p_{s_i}^i), \quad s_i = (1, 2, \dots, r_i), \quad i = (1, 2, \dots, N).
 \end{aligned}$$

Este problema posee por solución:

(32)

$$P(x_1, \dots, x_N) = \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\bar{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \bar{\lambda}_{j_N}^N) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (x_1 - \bar{\lambda}_{j_1}^1) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (x_N - \bar{\lambda}_{j_N}^N) \right).$$

Donde:

$$\left( \begin{matrix} k_1 & k_2 & & k_N \\ * & * & \dots & * \\ j_1=1 & j_2=1 & & j_N=1 \end{matrix} f(\lambda_{j_1}^1, \lambda_{j_2}^2, \dots, \lambda_{j_N}^N) \right) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} \frac{f(z_1, z_2, \dots, z_N)}{\prod_{j_1=1}^{k_1} (z_1 - \lambda_{j_1}^1) \prod_{j_2=1}^{k_2} (z_2 - \lambda_{j_2}^2) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \lambda_{j_N}^N)} dz_1 dz_2 \dots dz_N.$$

Donde  $\Omega$ , tiene el significado dado con anterioridad.

La relación entre los  $\lambda_j^i$  y  $\bar{\lambda}_j^i$ , se establece al comienzo del problema. La demostración de este resultado es iterar el proceso de demostración empleado para obtener (22).

La observación hecha después de (23), puede trasladarse igualmente a (32).

#### UNA GENERALIZACION DEL TEOREMA DE HAMILTON-CAYLEY

Sean  $(A_i)_{i=1}^{i=N}$ ,  $A_i \in L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n)$  un conjunto de aplicaciones lineales conmutativas:  $(A_i A_j = A_j A_i)_{i,j=1}^{i,j=N}$  y  $\sigma(A_i) = (\lambda_{j_i}^i)_{j_i=1}^{j_i=n}$  el espectro de  $A_i$ , con  $i = (1, 2, \dots, N)$ .  $f, g \in F(A_1, A_2, \dots, A_N)$ , con  $f \neq g$ . Si  $f$  y  $g$  toman el mismo valor sobre el conjunto:  $\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)$ , abreviadamente:

$$f(\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)) = g(\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)) ,$$

se satisface entonces:

$$f(A_1, A_2, \dots, A_N) = g(A_1, A_2, \dots, A_N) .$$

Se precisa, el que  $f$  y  $g$  tomen el mismo valor en  $\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)$ , de la siguiente manera:

$$\sigma(A_i) = (\underbrace{\angle_{j_i=1}^{j_i=n}}_{p_1^i}, \underbrace{\angle_{j_i=1}^{j_i=n}}_{p_2^i}, \dots, \underbrace{\angle_{j_i=1}^{j_i=n}}_{p_{r_i}^i}), \quad p_1^i + p_2^i + \dots + p_{r_i}^i = n, \quad i = (1, 2, \dots, N)$$

$f(\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N)) = f(\sigma(A_1) \times \sigma(A_2) \times \dots \times \sigma(A_N))$ , equivalente a las  $n^N$  condiciones:

$$\left( \frac{\partial^{t_{s_1}^1-1}}{(\partial x_1)^{t_{s_1}^1-1}} \frac{\partial^{t_{s_2}^2-1}}{(\partial x_2)^{t_{s_2}^2-1}} \dots \frac{\partial^{t_{s_N}^N-1}}{(\partial x_N)^{t_{s_N}^N-1}} f(\angle_{s_1}^1, \angle_{s_2}^2, \dots, \angle_{s_N}^N) = \right. \\ \left. = \frac{\partial^{t_{s_1}^1-1}}{(\partial x_1)^{t_{s_1}^1-1}} \frac{\partial^{t_{s_2}^2-1}}{(\partial x_2)^{t_{s_2}^2-1}} \dots \frac{\partial^{t_{s_N}^N-1}}{(\partial x_N)^{t_{s_N}^N-1}} g(\angle_{s_1}^1, \angle_{s_2}^2, \dots, \angle_{s_N}^N) \right. \\ \left. t_{s_i}^i = (1, 2, \dots, p_{s_i}^i), \quad s_i = (1, 2, \dots, r_i), \quad i = (1, 2, \dots, N) . \right.$$

# DEMOSTRACION

De (26), (27), (28), (29), (30) y (31) se obtienen las siguientes igualdades:

$$\begin{aligned}
 f(A_1, \dots, A_N) &= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N = \\
 &= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(z_1, \dots, z_N) \left( \sum_{k_1=1}^n \frac{j_1=1}{k_1} \frac{\prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \lambda_{j_1}^1 I_n)}{(z_1 - \lambda_{j_1}^1)} \right) \dots \left( \sum_{k_N=1}^n \frac{j_N=1}{k_N} \frac{\prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \lambda_{j_N}^N I_n)}{(z_N - \lambda_{j_N}^N)} \right) dz_1 \dots dz_N = \\
 &= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\lambda_{j_1}^1, \dots, \lambda_{j_N}^N) \right) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \lambda_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \lambda_{j_N}^N I_n) = \\
 &= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} g(\lambda_{j_1}^1, \dots, \lambda_{j_N}^N) \right) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \lambda_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \lambda_{j_N}^N I_n) = \\
 &= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} g(z_1 \dots z_N) \left( \sum_{k_1=1}^n \frac{j_1=1}{k_1} \frac{\prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \lambda_{j_1}^1 I_n)}{(z_1 - \lambda_{j_1}^1)} \right) \dots \left( \sum_{k_N=1}^n \frac{j_N=1}{k_N} \frac{\prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \lambda_{j_N}^N I_n)}{(z_N - \lambda_{j_N}^N)} \right) dz_1 \dots dz_N = \\
 &= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} g(z_1 \dots z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N = g(A_1, \dots, A_N).
 \end{aligned}$$

DEFINICION POLINOMICA MINIMAL DE  $f(A_1, A_2, \dots, A_N)$ .

Después de la generalización dada del teorema de Hamilton-Cayley, existirá un polinomio  $r(x_1, x_2, \dots, x_N)$ , tal que:

$$r(A_1, A_2, \dots, A_N) = P(A_1, A_2, \dots, A_N) = f(A_1, A_2, \dots, A_N),$$

con grado de  $r \leq \text{gr } P$ .

Si los polinomios característicos de  $A_i$  son, respectivamente:

$$C_i(x_i) = \det(A_i - x_i I_n) = (-1)^n \prod_{j_i=1}^{r_i} (x_i - \lambda_{j_i}^i)^{p_{r_i}^i}, \quad i=(1, 2, \dots, N)$$

$$p_1^i + p_2^i + \dots + p_{r_i}^i = n$$

los polinomios mínimos de  $A_i$ , serán:

$$m_i(x_i) = \prod_{j_i=1}^{r_i} (x_i - \lambda_{j_i}^i)^{q_{r_i}^i}, \quad i=(1, 2, \dots, N), \quad q_1^i + q_2^i + \dots + q_{r_i}^i = m_i \leq n.$$

Después de estas consideraciones, si se anota por  $\sigma(A_i) = (\hat{\lambda}_{j_i}^i)_{j_i=1}^{j_i=n}$

el espectro de  $A_i$  y se ordena en la siguiente forma:

$$\begin{aligned} (\hat{\lambda}_{j_i}^i)_{j_i=1}^{j_i=n} &= (\underbrace{\lambda_1^i, \dots, \lambda_1^i}_{p_1^i}, \underbrace{\lambda_2^i, \dots, \lambda_2^i}_{p_2^i}, \dots, \underbrace{\lambda_{r_i}^i, \dots, \lambda_{r_i}^i}_{p_{r_i}^i}) = \\ &= (\underbrace{\lambda_1^i, \dots, \lambda_1^i}_{q_1^i}, \underbrace{\lambda_2^i, \dots, \lambda_2^i}_{q_2^i}, \dots, \underbrace{\lambda_{r_i}^i, \dots, \lambda_{r_i}^i}_{q_{r_i}^i}, \underbrace{\lambda_1^i, \dots, \lambda_1^i}_{p_1^i - q_1^i}, \underbrace{\lambda_2^i, \dots, \lambda_2^i}_{p_2^i - q_2^i}, \dots, \underbrace{\lambda_{r_i}^i, \dots, \lambda_{r_i}^i}_{p_{r_i}^i - q_{r_i}^i}) = \end{aligned}$$

$$= (\bar{\lambda}_1^i, \bar{\lambda}_2^i, \dots, \bar{\lambda}_{m_i}^i, \underbrace{\lambda_1^i, \dots, \lambda_1^i}_{p_1^i - q_1^i}, \underbrace{\lambda_2^i, \dots, \lambda_2^i}_{p_2^i - q_2^i}, \dots, \underbrace{\lambda_{r_i}^i, \dots, \lambda_{r_i}^i}_{p_{r_i}^i - q_{r_i}^i}), \quad i=(1, 2, \dots, N)$$

Entonces, la definición (28), adopta la siguiente forma:

$$(33) \quad f(A_1, \dots, A_N) =$$

$$= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\hat{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \hat{\lambda}_{j_N}^N) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \hat{\lambda}_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \hat{\lambda}_{j_N}^N I_n) \right) =$$

$$= \sum_{k_1=1}^{m_1} \dots \sum_{k_N=1}^{m_N} \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\bar{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \bar{\lambda}_{j_N}^N) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \bar{\lambda}_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \bar{\lambda}_{j_N}^N I_n) \right),$$

que se conocerá como la definición polinómica minimal de  $f(A_1, A_2, \dots, A_N)$ .

#### RELACION ENTRE LAS DISTINTAS DEFINICIONES DE $f(A_1, A_2, \dots, A_N)$ .

Sí  $f \in F(A_1, A_2, \dots, A_N)$ ,  $(A_i A_j = A_j A_i)_{i,j=1}^{i,j=N}$ ,  $A_i \in L(\mathcal{C}^n, \mathcal{C}^n)$ ,

$i = (1, 2, \dots, N)$  y  $\Omega$  como en las hipótesis que preceden a (16), se tienen las siguientes igualdades:

$$\sigma(A_i) = (\hat{\lambda}_{j_i}^i)_{j_i=1}^{j_i=n}$$

$$f(A_1, \dots, A_N) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N =$$

INTEGRAL POINCARÉ-DUNFORD (RODRIGUEZ CANO)

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(z_1, \dots, z_N) \left( \sum_{k_1=1}^n \frac{\prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \hat{\lambda}_{j_1}^1)}{\prod_{j_1=1}^{k_1} (z_1 - \hat{\lambda}_{j_1}^1)} \right) \dots \left( \sum_{k_N=1}^n \frac{\prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \hat{\lambda}_{j_N}^N)}{\prod_{j_N=1}^{k_N} (z_N - \hat{\lambda}_{j_N}^N)} \right) dz_1 \dots dz_N =$$

CONVOLUCIONAL (RODRIGUEZ CANO)

$$= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\hat{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \hat{\lambda}_{j_N}^N) \right) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \hat{\lambda}_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \hat{\lambda}_{j_N}^N I_n) =$$

POLINOMICA CARACTERISTICA (RODRIGUEZ CANO)

$$= \sum_{k_1=1}^{m_1} \dots \sum_{k_N=1}^{m_N} \left( \prod_{j_1=1}^{k_1} \dots \prod_{j_N=1}^{k_N} f(\bar{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \bar{\lambda}_{j_N}^N) \right) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \bar{\lambda}_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \bar{\lambda}_{j_N}^N I_n).$$

POLINOMICA MINIMAL (RODRIGUEZ CANO)

! OBSERVACION !

Las definiciones polinómica característica y polinómica minimal, tienen sentido cuando se toma por definición de :

$$\left( \begin{matrix} k_1 & k_2 & \dots & k_N \\ * & * & \dots & * \\ j_1=1 & j_2=1 & \dots & j_N=1 \end{matrix} \right) f(\hat{\lambda}_{j_1}^1, \hat{\lambda}_{j_2}^2, \dots, \hat{\lambda}_{j_N}^N)) \quad \text{ó de}$$

$$\left( \begin{matrix} k_1 & k_2 & \dots & k_N \\ * & * & \dots & * \\ j_1=1 & j_2=1 & \dots & j_N=1 \end{matrix} \right) f(\bar{\lambda}_{j_1}^1, \bar{\lambda}_{j_2}^2, \dots, \bar{\lambda}_{j_N}^N)), \quad \text{la que proporciona los}$$

resultados (30) y (31), cuando

$$f \in \mathbb{C}^{n-1} \left( \left( \bigcup_{j_1=1}^n V_1(\hat{\lambda}_{j_1}^1) \right) \times \dots \times \left( \bigcup_{j_N=1}^n V_N(\hat{\lambda}_{j_N}^N) \right) \right) \supset \sigma(A_1) \times \dots \times \sigma(A_N), \emptyset,$$

y éstas serán las definiciones que se adoptarán para  $f(A_1, A_2, \dots, A_N)$  cuando  $f$ , pertenezca a este conjunto de definiciones

TEOREMA 3

Sean  $(A_i)_{i=1}^{i=N}$ ,  $A_i \in L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n)$ , aplicaciones lineales conmuta

tivas.  $(A_i \cdot A_j = A_j \cdot A_i)_{i,j=1}^{i,j=N}$ .  $\sigma(A_1) = (\hat{\lambda}_{j_i}^1)_{j_i=1}^{j_i=n}$ , el espectro de

$A_i$ ,  $i = (1, 2, \dots, N)$ .

Sea  $f: I \times W \subset \mathbb{R} \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$ .  $I = \bigcup_{j=1}^p (a_j, b_j)$ , intervalo abierto acotado de  $\mathbb{R}$ .  $f \in C(I) \times F(A_1, A_2, \dots, A_N)$ .  $C(I)$ , funciones con-



tinuas es I.  $F(A_1, A_2, \dots, A_N)$  y  $W$  como en las hipótesis que preceden a (26).  $f(t, A_1, A_2, \dots, A_N) \in L(\mathcal{C}^n, \mathcal{C}^n)$ ,  $\forall t \in I$ .

Sea el sistema diferencial:

$$(34) \quad \begin{cases} X'(t) = f(t, A_1, A_2, \dots, A_N) X(t) \\ X(t_0) = X_0, \quad t_0 \in I. \end{cases} \quad \begin{matrix} i=1 \\ \vdots \\ i=N \end{matrix} \quad (x_i(t))_{i=1}^N = X(t), \quad \forall t \in I.$$

En las condiciones exigidas para  $f$ , el sistema diferencial (34) satisface el criterio de Lappo-Danilevski, es decir:

$$(35) \quad \int_{t_0}^t f(s, A_1, \dots, A_N) ds \cdot f(t, A_1, \dots, A_N) = f(t, A_1, \dots, A_N) \cdot \int_{t_0}^t f(s, A_1, \dots, A_N) ds$$

por lo que la solución de (34), viene expresada por:

$$(36) \quad X(t) = \exp\left(\int_{t_0}^t f(s, A_1, A_2, \dots, A_N) ds\right) X(t_0).$$

### DEMOSTRACION

Aplicando el resultado (26) a  $f(t, A_1, A_2, \dots, A_N)$  y a  $\int_{t_0}^t f(s, A_1, A_2, \dots, A_N) ds$ , se obtiene:

$$(37) \quad \begin{aligned} f(t, A_1, \dots, A_N) &= \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(t, z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N \\ \int_{t_0}^t f(s, A_1, \dots, A_N) ds &= \int_{t_0}^t \left( \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(s, z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N \right) ds \end{aligned}$$

Después de (37), el primer término de (35) se escribe en la forma:

$$(38) \quad \int_{t_0}^t f(s, A_1, \dots, A_N) ds \cdot f(t, A_1, \dots, A_N) =$$

$$= \int_{t_0}^t \left( \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(s, z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N \right) ds \cdot$$

$$\cdot \frac{1}{(2\pi i)^N} \int_{\Omega} f(t, z_1, \dots, z_N) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N$$

De la expresión que resulta para  $(z_i I_n - A_i)^{-1}$  del teorema 2, y de la hipótesis de conmutatividad para  $A_i \cdot A_j$ , aplicada a (38), se obtiene (35).

El resultado (36), después de (26) se puede escribir en la forma:

$$X(t) = \exp \left( \int_{t_0}^t f(s, A_1, \dots, A_N) ds \right) X(t_0) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi i)^N} \exp \left( \int_{t_0}^t f(s, z_1, \dots, z_N) ds \right) (z_1 I_n - A_1)^{-1} \dots (z_N I_n - A_N)^{-1} dz_1 \dots dz_N =$$

$$= \sum_{k_1=1}^n \dots \sum_{k_N=1}^n \left( \begin{matrix} k_1 & \dots & k_N \\ * & \dots & * \end{matrix} \right) \exp \left( \int_{t_0}^t f(s, \hat{\lambda}_{j_1}^1, \dots, \hat{\lambda}_{j_N}^N) ds \right) \prod_{j_1=1}^{k_1-1} (A_1 - \hat{\lambda}_{j_1}^1 I_n) \dots \prod_{j_N=1}^{k_N-1} (A_N - \hat{\lambda}_{j_N}^N I_n).$$

# ALGUNOS SISTEMAS EN LOS QUE $f$ ES PECULIARMENTE INTERESANTE

$$1. \quad f(t, A_1, A_2, \dots, A_N) = g(t, A_1)$$

## - SISTEMAS DIFERENCIALES EULER

$$g(t, A) = \frac{A}{t-\alpha}, \quad \alpha \neq t_0, \quad \forall A \in L(\mathbb{C}^n, \mathbb{C}^n).$$

$$X(t) = \exp \left( \int_{t_0}^t \frac{A}{s-\alpha} ds \right) X(t_0) = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\Gamma} \exp \left( \int_{t_0}^t \frac{z}{s-\alpha} ds \right) (z I_n - A)^{-1} dz \cdot X(t_0) =$$

$$= \frac{1}{2\pi i} \oint_{\Gamma} \left( \frac{t-\alpha}{t_0-\alpha} \right)^z (z I_n - A)^{-1} dz \cdot X(t_0) = \left( \frac{t-\alpha}{t_0-\alpha} \right)^A X(t_0).$$

$\Gamma$ , es la unión de un número finito de curvas cerradas simples, rectificables de Jordan, orientadas en sentido positivo, que contienen en su interior  $\sigma(A)$ .

$$2. \quad f(t, A_1, A_2, \dots, A_N) = g_1(t, A_1) + g_2(t, A_2) + \dots + g_N(t, A_N)$$

- SISTEMAS DIFERENCIALES BESSEL

$$g_1(t, A_1) + g_2(t, A_2) = \left( \frac{A}{t-\alpha} + wI_n \right), \quad \forall A \in L(\mathcal{Q}^n, \mathcal{Q}^n)$$

$$\begin{aligned} X(t) &= \exp\left(\int_{t_0}^t \frac{A}{s-\alpha} + wI_n ds\right) X(t_0) = \exp(w(t-t_0)I_n) \cdot \exp\left(\int_{t_0}^t \frac{A}{s-\alpha} ds\right) X(t_0) = \\ &= \exp(w(t-t_0)) \cdot \frac{1}{2\pi i} \oint_{\Gamma} \left(\frac{t-\alpha}{t_0-\alpha}\right)^z (zI_n - A)^{-1} dz \cdot X(t_0) = \exp(w(t-t_0)) \cdot \left(\frac{t-\alpha}{t_0-\alpha}\right)^A X(t_0), \end{aligned}$$

$\Gamma$ , como en los sistemas Euler.

- SISTEMAS DIFERENCIALES GAUSS CONMUTATIVOS

$$f(t, A_1, A_2, \dots, A_n) = \frac{A_1}{t-t_1} + \frac{A_2}{t-t_2} + \dots + \frac{A_n}{t-t_n}, \quad t_0 \neq t_i,$$

$$i = (1, 2, \dots, n), \quad \forall A_i \in L(\mathcal{Q}^n, \mathcal{Q}^n).$$

$$\begin{aligned} X(t) &= \exp\left(\int_{t_0}^t \left(\frac{A_1}{s-t_1} + \frac{A_2}{s-t_2} + \dots + \frac{A_n}{s-t_n}\right) ds\right) X(t_0) = \\ &= \prod_{k=1}^n \frac{1}{2\pi i} \oint_{\Gamma^k} \left(\frac{t-t_k}{t_0-t_k}\right)^{z_k} (z_k I_n - A_k)^{-1} dz_k \cdot X(t_0) \end{aligned}$$

$\Gamma^k$ , como en los anteriores sistemas, respecto a  $A_k$ .

$$X(t) = \prod_{k=1}^n \left( \frac{1}{2\pi i} \oint_{\Gamma^k} \left( \frac{t-t_k}{t_0-t_k} \right)^{z_k} (z_k I_n - A_k)^{-1} dz_k \right) X(t_0) = \prod_{k=1}^n \left( \frac{t-t_k}{t_0-t_k} \right)^{A_k} X(t_0).$$

- SISTEMAS DIFERENCIALES CIRCULANTES. (AMATO).

$$f(t, A_1, A_2, \dots, A_n) = \begin{pmatrix} a_1(t) & a_2(t) & a_3(t) & \dots & a_n(t) \\ a_n(t) & a_1(t) & a_2(t) & \dots & a_{n-1}(t) \\ a_{n-1}(t) & a_n(t) & a_1(t) & \dots & a_{n-2}(t) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_2(t) & a_3(t) & a_4(t) & \dots & a_1(t) \end{pmatrix} \quad (a_i(t) \text{ continuas en } I)$$

$$= a_1(t)A_1 + a_2(t)A_2 + \dots + a_n(t)A_n =$$

$$= a_1(t)I_n + a_2(t)A + a_3(t)A^2 + \dots + a_n(t)A^{n-1} = \sum_{k=1}^n a_k(t)A^{k-1}$$

$$X(t) = \exp \left( \int_{t_0}^t \sum_{k=1}^n a_k(s) A^{k-1} ds \right) X(t_0) = \exp \left( \sum_{k=1}^n \left( \int_{t_0}^t a_k(s) ds \right) A^{k-1} \right) X(t_0) =$$

$$= \prod_{k=1}^n \left( \frac{1}{2\pi i} \oint_{\Gamma^k} \exp \left( \int_{t_0}^t a_k(s) ds \cdot z_k \right) (z_k I_n - A^{k-1})^{-1} dz_k \right).$$

Se tiene  $\sigma(A^p) = (w_i)_{i=1}^{i=n}$ , siendo  $w_i$ , raíces de la ecuación

$$w^n - 1 = 0, \quad p = 1, 2, \dots, n-1, \quad p = 0, \quad \sigma(A^0) = \sigma(I_n) = (a_i)_{i=1}^{i=n},$$

$$a_i = 1, \quad \forall i.$$

$\Gamma^k$ , como en los sistemas Gauss conmutativos.

## REFERENCIAS BIBLIOGRAFICAS

- 1.- APOSTOL, T.M.: "Calculus", Vol. 2, Ed. Reverté, Barcelona, 1973.
- 2.- BELLMAN, R.: "Introducción al análisis matricial", Ed. Reverté. Barcelona, 1965.
- 3.- ERUGIN, N.I.: "Linear systems of ordinary differential equations". Ed. Academic Press. New York, 1966.
- 4.- GANTMACHER, F.R.: "Theorie des matrices", Vol. 1 y 2. Ed. Dunod. Paris, 1966.
- 5.- LAPPO-DANILEVSKY: "Theorie des systemes des equations differentielles linéaires". Ed. Chelsea, New York, 1953.
- 6.- MACDUFFEE, C.C.: "The theory of matrices". Ed. Chelsea. New York, 1946.
- 7.- MALSEV, A.I.: "Fundamentos de Algebra Lineal". Ed. Siglo XXI. Madrid, 1970.
- 8.- RODRIGUEZ CANO, J.J.: "Resolución de ecuaciones funcionales planteadas mediante operadores lineales". Sevilla 1970. Publicaciones de la Universidad de Sevilla.
- 9.- YOSIDA, K.: "Functional Analysis". Third Ed. Springer-Verlag. New York, 1971.