

SOBRE EL ORDEN DE METODOS NUMERICOS DE INTEGRACION CON REGION  
DE ESTABILIDAD  $\text{Re } H < 0$ .

A. Campillo, J.M. Sanz-Serna

Dpto. de Matemáticas  
Universidad de Valladolid

Abstract: We prove that numerical algorithms for ODE's whose region of stability is the halfplane  $\text{Re } H < 0$  have even order, provided some general geometrical conditions are fulfilled.

En (4) se hace un análisis de la región de estabilidad de un método lineal multipaso para la integración numérica de ecuaciones diferenciales ordinarias. Como resultado de dicho análisis se observa: a) El estudio lineal de la estabilidad se reduce a un problema de naturaleza geométrica, b) Los criterios dados son efectivos y pueden ser llevados fácilmente a la práctica.

Para el tipo más general de métodos (no necesariamente lineales multipaso) se precisan técnicas más complicadas y propias de la Geometría Algebraica y del Análisis Complejo. Así en (1) se extienden los resultados de (4) y se utilizan las nuevas técnicas introducidas para obtener una mayor información sobre la estabilidad. Remitimos a (1) para referencias a otros trabajos recientes en esta línea.

En este trabajo, mediante un razonamiento geométrico y siguiendo las ideas de (1) y (4), damos una estimación del orden de los métodos cuya región de estabilidad es el semiplano  $\{H \in \mathbb{C} \mid \text{Re } H < 0\}$ , caso que como es bien sabido tiene en la práctica un gran interés.

Consideremos un método  $M$  para la integración numérica de E.D.O.. El polinomio de estabilidad de  $M$  viene dado por

$$\Pi(r, H) = \sigma_0(r) - \sigma_1(r)H - \dots - \sigma_j(r)H^j,$$

donde  $r$  y  $H$  son variables complejas y los polinomios  $\sigma_i(r)$  tienen coeficientes reales. Supondremos además que se verifican las siguientes condiciones (véase (1) para discusión): 1)  $\sigma_0(1) = 0$  y  $\sigma_0'(1) = \sigma_1(1) \neq 0$  (consistencia); 2)  $\sigma_0(r), \dots, \sigma_j(r)$  no tienen factor común no constante; 3) El discriminante  $D(r) = \text{Res}_{H=0}(\Pi, \Pi_H)$  no es idénticamente nulo.

La región de estabilidad  $R$  de  $M$  es por definición el conjunto de valores  $H \in \mathbb{C}$  tales que las raíces de  $\Pi(r, H) = 0$  están en el disco abierto unidad  $U = \{r \mid |r| < 1\}$ . Un argumento de continuidad nos muestra fácilmente que  $R$  es un abierto y que su frontera está contenida en el conjunto  $\Gamma = \{H \in \mathbb{C} \mid \Pi(r, H) = 0 \text{ tiene una raíz en } \partial U\}$  ( $\partial U$  representa la circunferencia unidad). Así si se introduce la curva algebraica compleja

$$\Sigma = \{(r, H) \in \mathbb{C}^2 \mid \Pi(r, H) = 0\},$$

y si  $p$  y  $q$  son respectivamente las restricciones a  $\Sigma$  de las proyecciones  $(r, H) \mapsto r$ ,  $(r, H) \mapsto H$ , entonces  $\Gamma = q(p^{-1}(\partial U))$ ; es decir,  $\Gamma$  es la imagen de la circunferencia unidad por la función algebraica definida por  $\Pi$ . Esto nos permite hacer un estudio detallado de la estructura geométrica de  $\Gamma$ :

Lema 1. Supongamos que  $D_0(r) = D(r)/\sigma_0(r)$  no tiene ceros sobre la circunferencia unidad.  $\Gamma$  es unión de  $s$  caminos tales que la complección en la esfera de Riemann  $\widehat{\mathbb{C}} = \mathbb{C} \cup \{\infty\}$  de cada uno de ellos es imagen de  $\partial U$  por una función meromorfa. El número  $s$  es exactamente el número de ciclos de la permutación definida por prolongación analítica de las raíces de  $\Pi(1, H) = 0$  a lo largo de  $\partial U$ .

La demostración es análoga a la de (1), teorema 1.1., reemplazando la hipótesis sobre  $D(r)$  por la correspondiente sobre  $D_0(r)$ .

Por otro lado, la condición 1) implica que  $\Sigma$  tiene en  $(1, 0)$  un punto regular, y concretamente  $\Pi(1, 0) = 0$ ,  $\Pi_r(1, 0) = -\Pi_H(1, 0) \neq 0$ . Por tanto tiene una ecuación local  $r = r_P(H)$  (o  $H = H_P(r)$  si se prefiere) en ese punto, donde  $r_P$  es una función holomorfa en un entorno de  $H=0$  (resp.  $H_P$  es una función holomorfa en un entorno de  $r=1$ ). El orden de  $M$  es el mayor entero  $p$  hasta el cual los desarrollos de Taylor de  $r_P(H)$  y de  $\exp(H)$

coinciden. Introduzcamos ahora el germen de curva analítica real  $\gamma(\theta) \in H_p(e^{i\theta})$  definida para  $\theta$  en un entorno de 0. Teniendo en cuenta que los coeficientes del desarrollo de  $H_p$  son reales, y mediante un cálculo directo, es fácil probar el siguiente

Lema 2. 1) Las derivadas  $\gamma^{(i)}(0)$  son reales para  $i$  par e imaginarias pures para  $i$  impar.

2)  $M$  tiene orden  $p \geq 1$  si y sólo si  $\gamma'(0) = i$ ,  $\gamma''(0) = \gamma'''(0) = \dots = \gamma^{(p)}(0) = 0$ ,  $\gamma^{(p+1)}(0) \neq 0$ .

Teorema. Sea  $M$  un método con región de estabilidad  $\operatorname{Re} H < 0$ . Supóngase que una de las condiciones siguientes es cierta: a)  $\sigma_0(r)$  tiene a  $r=1$  como único cero en  $\partial U$ . b)  $D_0(r)$  no tiene ceros en  $\partial U$  y  $s=1$ , donde  $s$  es el entero del lema 1. Entonces el orden de  $M$  es par.

La demostración es consecuencia del lema 2 pues en cualquiera de los dos casos la gráfica de un representante de  $\gamma$  está contenida en el eje imaginario. En efecto, dicha gráfica está contenida en  $\Gamma$ , y por tanto en el caso a) la afirmación anterior es evidente ya que  $\Gamma$  pasa una sola vez por 0. En el caso b) y de acuerdo con el lema 2,  $\Gamma$  es imagen de una circunferencia por una función meromorfa  $\psi$ .  $\operatorname{Re} \psi$  es una función analítica real considerada como función del arco de circunferencia, y puesto que es nula en un abierto no vacío, debe ser idénticamente nula. Así  $\Gamma$  está contenida en el eje imaginario.

Notas: A) El máximo orden que puede tener un método con polinomio de estabilidad  $P$  es  $2j$  (véase (5)), luego en las condiciones del teorema anterior el orden es  $2h$  con  $h \leq j$ .

B) La hipótesis  $s=1$  en la parte b) no puede ser eliminada. En efecto, el método dado por

$$P(r, H) = (r - r) H^2 - (2r^2 - r + 1) H + (r^2 - 1)$$

tiene orden 1,  $\operatorname{Re} H < 0$  como región de estabilidad, y  $s=2$  ya que  $\Gamma$  es unión del eje imaginario con la circunferencia  $|H-1| = 1$ .

## REFERENCIAS:

- ( 1 ) CAMPILLO, A. y SANZ-SERNA, J.M. " Determination of Stability regions by Algebro-Geometric Techniques". Aparecerá en Memorias de Matemáticas del Instituto Jorge Juan. C.S.I.C. Madrid.
- ( 2 ) DAHLQUIST, G "A Special Stability Problem for Linear Multistep Methods". BIT 3 (1963), 27-43.
- ( 3 ) LAMBERT, J.D. "Computational Methods in Ordinary Differential Equations", Wiley (1973).
- ( 4 ) SANZ-SERNA, J.M. "Some aspects of the Boundary Locus Method", BIT 20 (1980).
- ( 5 ) WANNER,G., HAIRER,E y NØRSETT,S.P. "Order Stars and Stability Theorems". BIT 18 (1.978) 475-489.