

SISTEMAS DE INTERPOLACION EN R^2 .

M. Gasca, V. Ramírez

Dpto. de Ecuaciones Funcionales
 Universidad de Granada

We study the posing and resolution of Hermite-Lagrange interpolation problems in R^2 , by extending the concepts of interpolation system, associated interpolation space and set of associated data which were introduced by Gasca-Maeztu [1].

Principally, the extension is done by substituting the polynomials of degree one (straight lines) which originate the system by any functions $f(x,y)$, preserving the same simplicity in the construction by recurrence of the interpolating function that in [1].

Definición 1

Denominamos sistema de interpolación en R^2 al siguiente conjunto

$$(1) \quad S = \left\{ f_i : \left\{ (u_{ij}, f_{ij}, \alpha_{ij}) \right\}_{j=0 \dots m(i)} \right\}_{i=0 \dots n}$$

donde

- i) $f_i, f_{ij}, i=0 \dots n, j=0 \dots m(i)$ son funciones de R^2 en R suficientemente regulares.
- ii) u_{ij} es un punto de R^2 tal que $f_i(u_{ij}) = f_{ij}(u_{ij}) = 0$
- iii) α_{ij} es una variable indicador, que puede tomar los valores cero ó uno, siendo $\alpha_{im(i)} = 1, i=0 \dots n$.
- iv) f_i tiene gradiente distinto de cero en todo $u_{hk} \in S$ tal

que $f_i(u_{hk}) = 0$, $\alpha_{hk} = 1$ e $i \leq h$.

v) f_{ij} tiene gradiente distinto de cero en cualquier $u_{ik} \in S$ tal que $f_{ij}(u_{ik}) = 0$, $\alpha_{ik} = 1$, $j \leq k$.

vi) Si $\alpha_{ij} = 1$, entonces $\nabla f_i|_{u_{ij}}$ no es proporcional a $\nabla f_{ij}|_{u_{ij}}$

Notemos por

$$I = \{(i, j) \in \mathbb{Z}^+ \times \mathbb{Z}^+, i = 0 \dots n, j = 0 \dots m(i)\}$$

$$I' = \{(i, j) \in I \text{ tales que } \alpha_{ij} = 1\}$$

En el conjunto I consideramos el siguiente orden

$$(2) \quad (i, j) < (h, k) \Leftrightarrow \begin{cases} i < h \\ \text{ó} \\ i = h, j < k \end{cases}$$

Definición 2

Sea S un sistema de interpolación en \mathbb{R}^2 y (i, j) un par de I' . Entonces notamos por

$$t_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } j = 0 \\ \text{el número de funciones } f_{i0} \dots f_{ij-1} \text{ nulas en } u_{ij} \text{ cuyo gra-} \\ \text{diente en } u_{ij} \text{ es proporcional al de } f_i, & \text{si } j \geq 1 \end{cases}$$

$$p_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } j = 0 \\ \text{el número de funciones } f_{i0} \dots f_{ij-1} \text{ nulas en } u_{ij}, \text{ cuyo gra-} \\ \text{diente en } u_{ij} \text{ no es proporcional al de } f_i, & \text{si } j \geq 1 \end{cases}$$

$$e_i = \max_{(i, j) \in I'} \left\{ t_{ij} + \left\lfloor \frac{p_{ij}}{2} \right\rfloor + 1 \right\} \quad i = 0, \dots, n-1$$

donde $[x]$ significa parte entera de x .

Denominamos base asociada al sistema S , $B(S)$, al siguiente conjunto de funciones de \mathbb{R}^2 en \mathbb{R}

$$(3) \quad B(S) = \{\varphi_{ij}\}_{(i, j) \in I'} = \{f_0^{e_0} \dots f_{i-1}^{e_{i-1}} f_{i0} \dots f_{ij-1}\}_{(i, j) \in I'}$$

Por $\overline{B(S)}$ entenderemos el espacio vectorial engendrado por las funciones de $B(S)$

Definición 3.-

Sea S un sistema de interpolación en R^2 , y sea $(i,j) \in I'$, entonces notaremos por

$$T_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } i = 0 \\ \text{la suma de aquellos } e_h, & h < i, \text{ tales que } f_h(u_{ij}) = 0 \text{ y} \\ \left. \nabla f_h \right|_{u_{ij}} & \text{es proporcional a } \left. \nabla f_i \right|_{u_{ij}}, & \text{si } i \geq 1 \end{cases}$$

(∇f indica, como es habitual, gradiente de f)

$$P_{ij} = \begin{cases} 0, & \text{si } i = 0 \\ \text{la suma de aquellos } e_h, & h < i, \text{ tales que } f_h(u_{ij}) = 0 \text{ y} \\ \left. \nabla f_h \right|_{u_{ij}} & \text{no es proporcional a } \left. \nabla f_i \right|_{u_{ij}}, & \text{si } i \geq 1 \end{cases}$$

$$\rho_{ij} : \text{al vector } \left(-\frac{\partial f_i}{\partial y}, \frac{\partial f_i}{\partial x} \right)_{u_{ij}}$$

$$p_{ij} : \text{al vector } \left(-\frac{\partial f_{ij}}{\partial y}, \frac{\partial f_{ij}}{\partial x} \right)_{u_{ij}}$$

Denominamos conjunto de datos, $L(S)$, asociado al sistema de interpolación en R^2 dado en (1) a

$$(4) \quad L(S) = \{L_{ij}\}_{(ij) \in I'}$$

$$\text{donde } L_{ij}(f) = \frac{\frac{\partial T_{ij}}{\partial \rho_{ij}} + t_{ij} + \frac{\partial P_{ij}}{\partial p_{ij}} + p_{ij}}{\frac{\partial T_{ij}}{\partial \rho_{ij}} + t_{ij} + \frac{\partial P_{ij}}{\partial p_{ij}} + p_{ij}} f \Big|_{u_{ij}}$$

Teorema 1.

Sea S un sistema de interpolación en R^2 , $B(S)$ la base asociada y $L(S)$ el conjunto de datos asociados a S , entonces el determinante

$$(1) \det (L_{ij}(\varphi_{hk}))_{(ij), (hk) \in I'}$$

es triangular inferior con todos los elementos de la diagonal principal distintos de cero.

Nota: Los elementos de $B(S)$ y de $L(S)$ los consideramos ordenados, en función de sus subíndices con el orden establecido en (2)

Corolario I.- Los elementos de $B(S)$ son una base de $\overline{B(S)}$ y las formas lineales $\{L_{ij}\}_{(ij) \in I'}$ son linealmente independientes sobre $\overline{B(S)}$

Teorema 2.

Dado un sistema de interpolación S y una función suficientemente regular g , el problema de encontrar otra función $\varphi \in \overline{B(S)}$ tal que

$$L_{ij}(\varphi) = L_{ij}(g), \quad \forall (ij) \in I'$$

tiene una única solución.

Corolario II.- La función φ puede calcularse de forma iterativa resolviendo un sistema triangular inferior de determinante (1).

BIBLIOGRAFIA

- [1] GASCA, M. - MAEZTU, J.I. "On lagrange and Hermite interpolation in R^k " mandado a Numerische Mathematik, (1980)
- [2] MAEZTU, J.I. "Interpolación de Lagrange y Hermite en R^k ". Tesis doctoral (Granada, 1979).