



Universitat Autònoma de Barcelona

Escola d'Enginyeria, Departament d'Enginyeria Electrònica

Bellaterra (Cerdanyola del Vallès)

Diseño de osciladores de microondas: Solución problema 2 (Lista 6)

2. La matriz de parámetros [S] de un transistor FET en fuente común es:

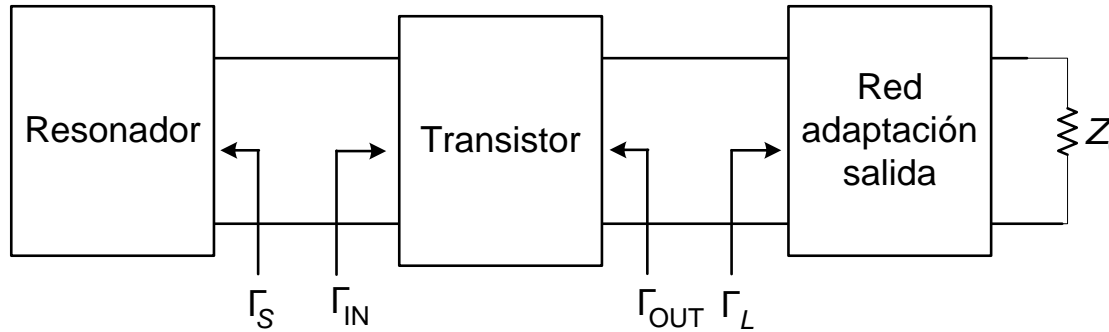
$$S_{11} = 0.95 \angle -45^\circ \quad S_{12} = 0.25 \angle 45^\circ \quad S_{21} = 1.414 \angle 45^\circ \quad S_{22} = 0.5 \angle -45^\circ$$

- a) Calcular el factor K .**
- b) Diseñar un oscilador de radiofrecuencia con una carga de 50Ω .**
- c) Implementar las correspondientes redes de adaptación a la entrada y a la salida.**

Miguel Durán-Sindreu



Para diseñar un oscilador, consideramos el siguiente diagrama de bloques:



$$\Gamma_{IN} = S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L}$$

$$\Gamma_{OUT} = S_{22} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_S}{1 - S_{11}\Gamma_S}$$

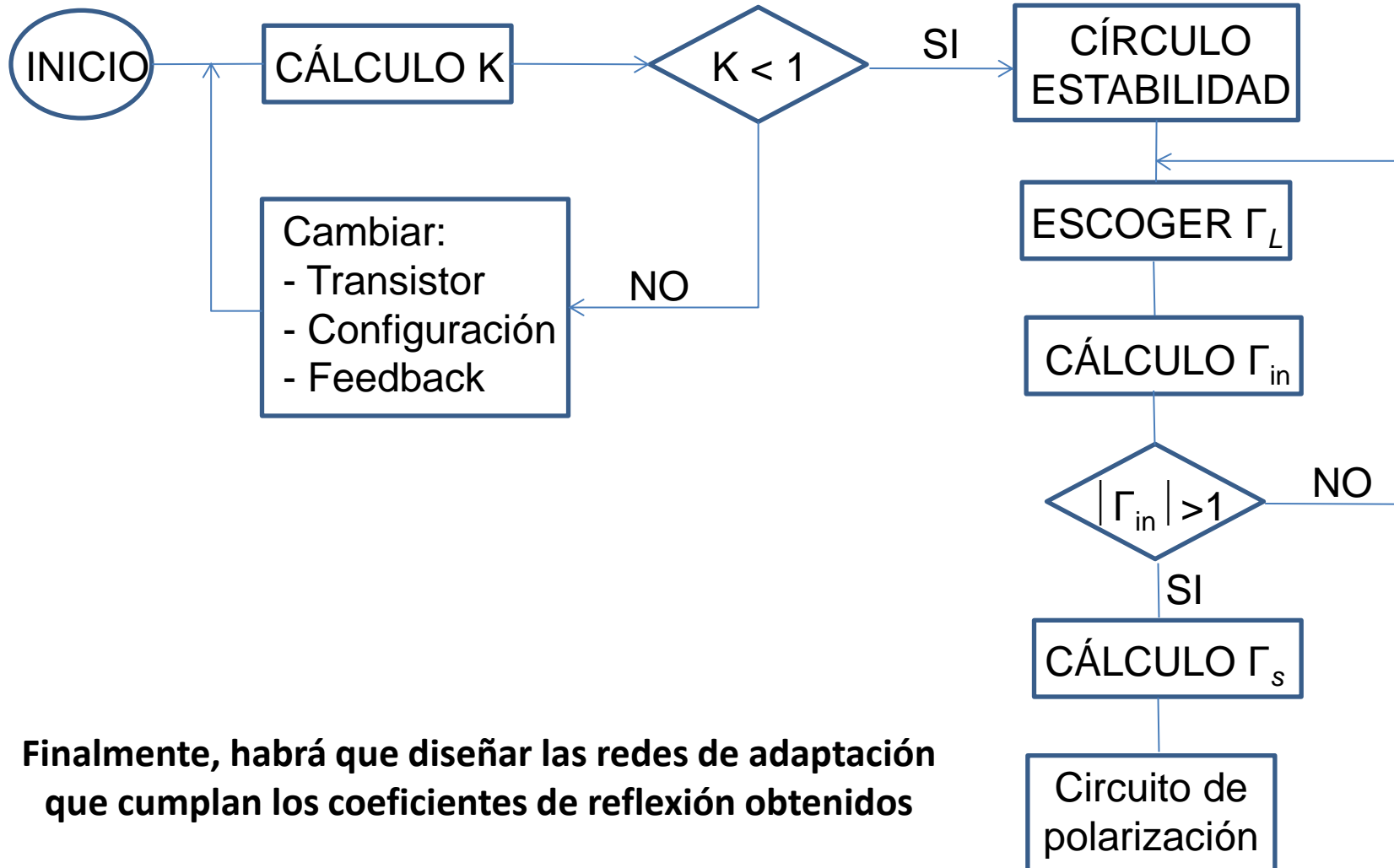
A diferencia de los amplificadores, ahora queremos que el dispositivo sea inestable. Es decir, ahora queremos $|\Gamma_{IN}| > 1$ y $|\Gamma_{OUT}| > 1$:

- Si $|\Gamma_{IN}| < 1$ y $|\Gamma_{OUT}| < 1$ se cumple para todo valor de Γ_S, Γ_L , entonces el transistor satisface la condición de estabilidad incondicional (se cumple $K > 1$ y $|\Delta| < 1$).

- Si $|\Gamma_{IN}| < 1$ y $|\Gamma_{OUT}| < 1$ se cumple para un cierto rango de valores de Γ_S, Γ_L , entonces el transistor satisface la condición de estabilidad condicional (NO se cumple $K > 1$ y $|\Delta| < 1$).



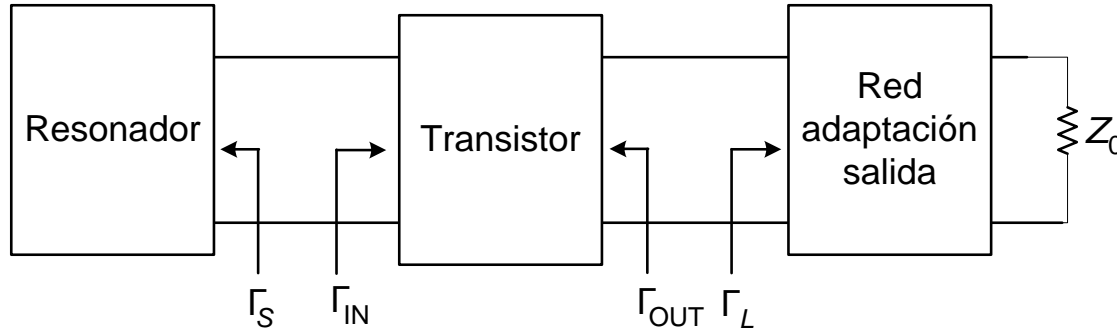
Diagrama de flujo:



Finalmente, habrá que diseñar las redes de adaptación que cumplan los coeficientes de reflexión obtenidos



Estudiamos la estabilidad del transistor: Obtenemos K



$$\Gamma_{IN} = S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L}$$

$$\Gamma_{OUT} = S_{22} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_S}{1 - S_{11}\Gamma_S}$$

Para estudiar la estabilidad del transistor, podemos utilizar los parámetros K y Δ, ya que se puede demostrar que un transistor es incondicionalmente estable si cumple: $K > 1$ y $|\Delta| < 1$.

En nuestro caso:

$$K = \frac{1 - |S_{11}|^2 - |S_{22}|^2 + |\Delta|^2}{2|S_{12}S_{21}|} = 0.75 < 1$$

$$|\Delta| = |S_{11}S_{22} - S_{12}S_{21}| = \dots = -0.825j$$

} Existe alguna región de valores Γ_S , Γ_L potencialmente inestables.



Dibujamos círculo de estabilidad a la salida

Una vez sabemos que es condicionalmente estable, buscamos zonas de inestabilidad mediante los círculos de estabilidad en la carta de Smith. Queremos dibujar el círculo de estabilidad a la salida para poder escoger un valor de Γ_L tal que $|\Gamma_{IN}| > 1$.

El centro (C_L) y radio (R_L) de los círculos de estabilidad a la salida se pueden obtener como:

$$C_L = \frac{(S_{22} - \Delta S_{11}^*)^*}{|S_{22}|^2 - |\Delta|^2} = \dots = 0.658 < 45^\circ \quad R_L = \left| \frac{S_{12}S_{21}}{|S_{22}|^2 - |\Delta|^2} \right| = \dots = 0.82$$

$$\Delta = S_{11}S_{22} - S_{12}S_{21} = \dots = -0.825j$$

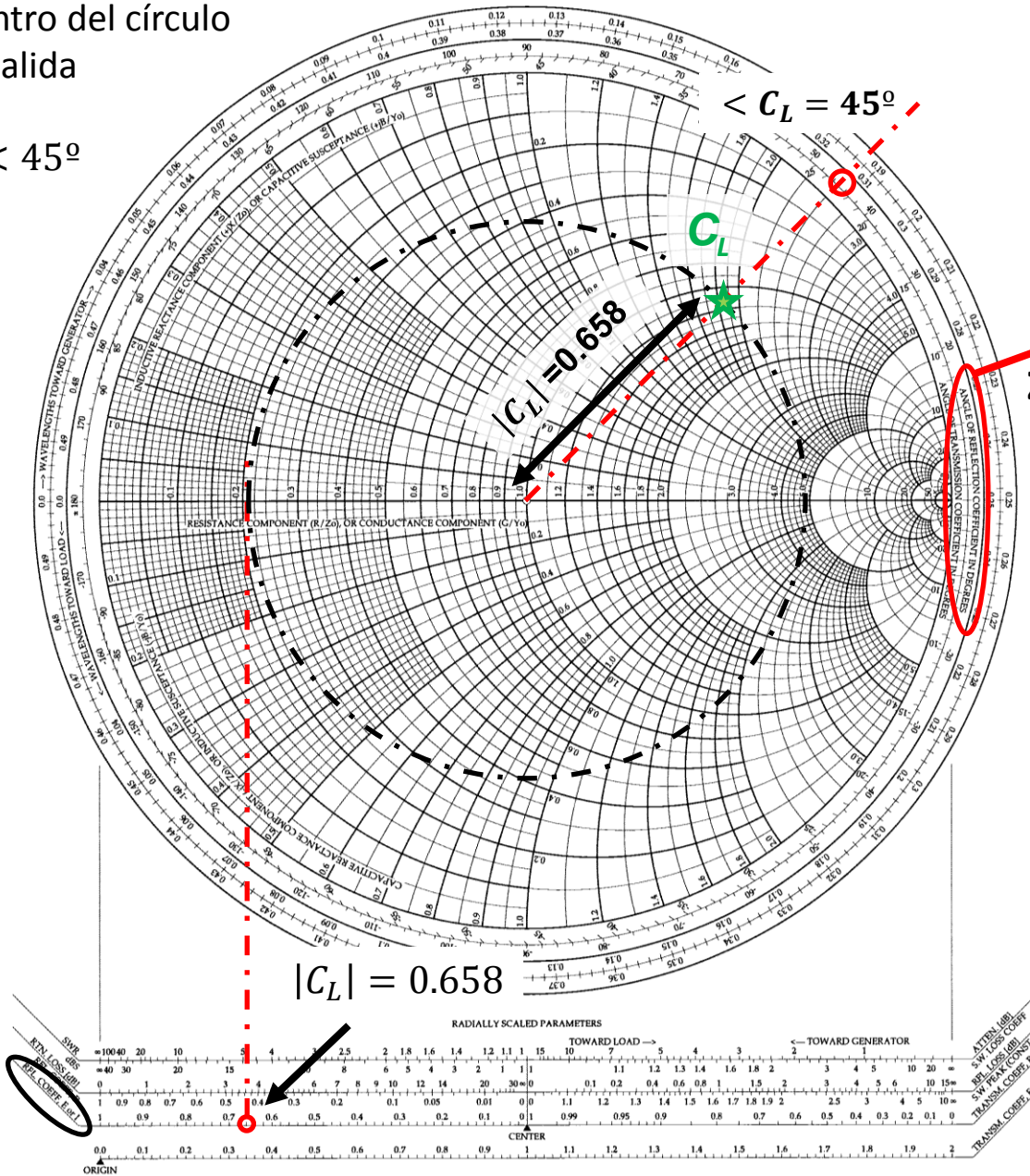
Donde estas ecuaciones se obtienen forzando: $|\Gamma_{IN}| = \left| S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L} \right| = 1$

Por lo tanto, este círculo nos determinará los límites de la zona estable/inestable, cumpliéndose $|\Gamma_{IN}| = 1$ en cualquier punto del círculo de estabilidad.

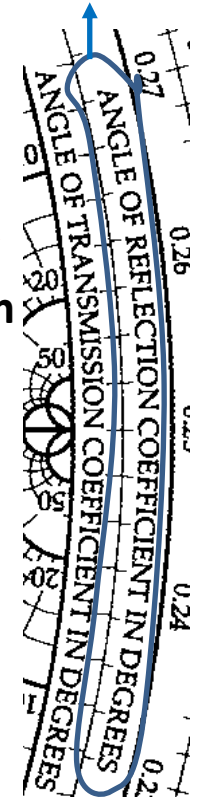


1. Mapeamos el centro del círculo de estabilidad a la salida

$$C_L = 0.658 < 45^\circ$$



Ángulo de Γ en grados



Zoom

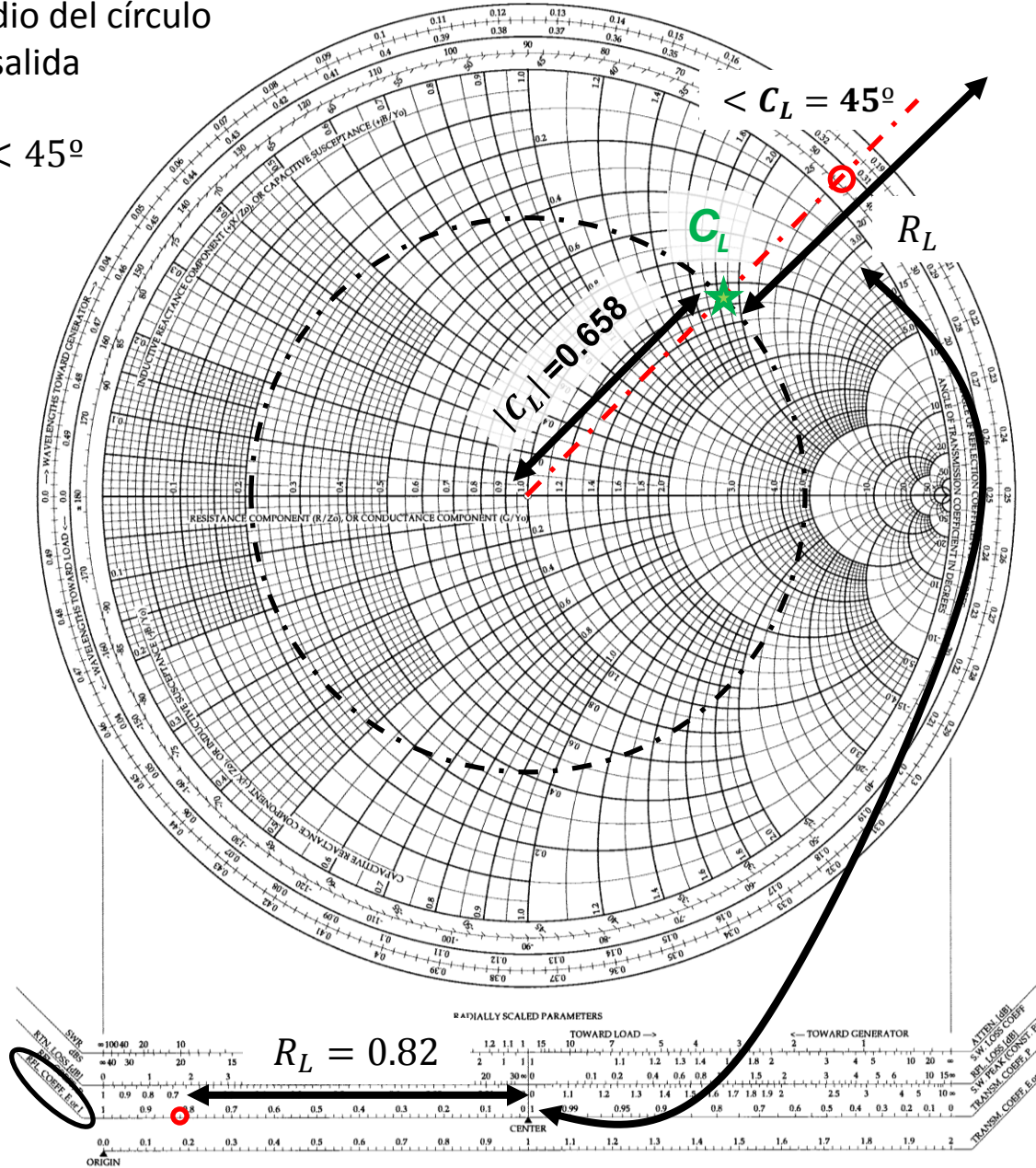
SWR
RETURN LOSS (dB)
REFL. COEFF. (VOL.)



2. Mapeamos el radio del círculo de estabilidad a la salida

$$C_L = 0.658 < 45^\circ$$

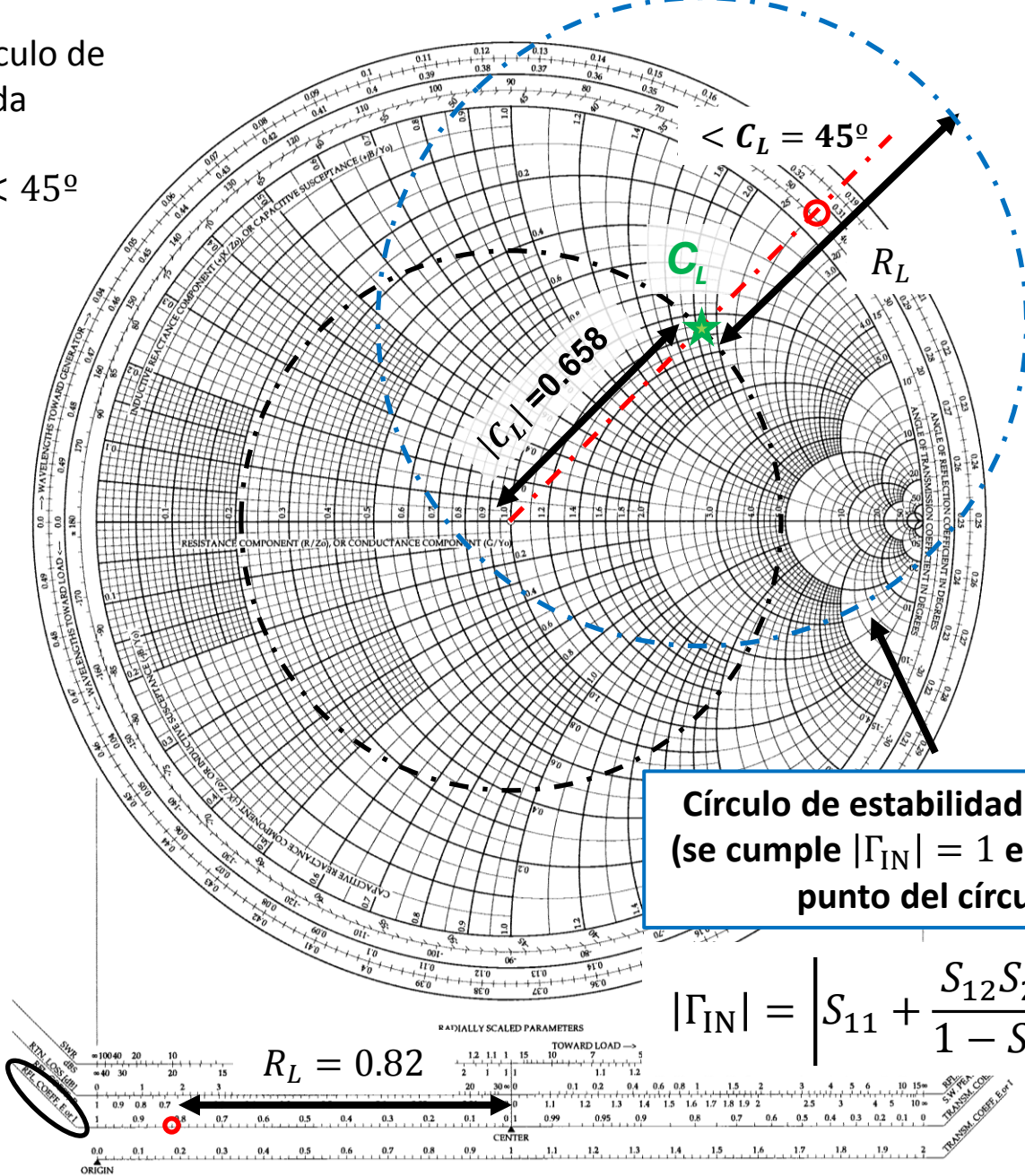
$$R_L = 0.82$$



3. Mapeamos el círculo de estabilidad a la salida

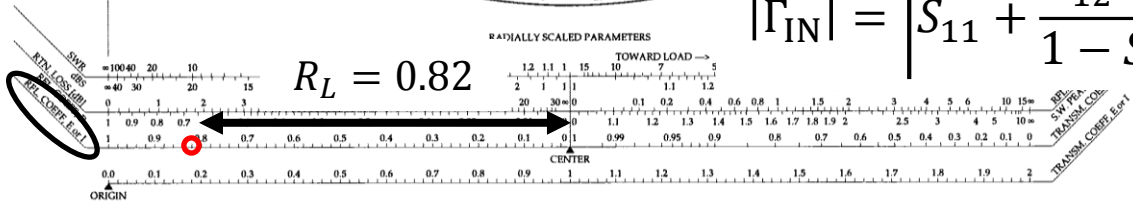
$$C_L = 0.658 < 45^\circ$$

$$R_L = 0.82$$



Círculo de estabilidad a la salida
(se cumple $|\Gamma_{IN}| = 1$ en cualquier punto del círculo)

$$|\Gamma_{IN}| = \left| S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L} \right| = 1$$



4. Definimos región de estabilidad

¿El interior del círculo es estable o inestable?



Para saberlo, miramos caso $\Gamma_L = 0$:

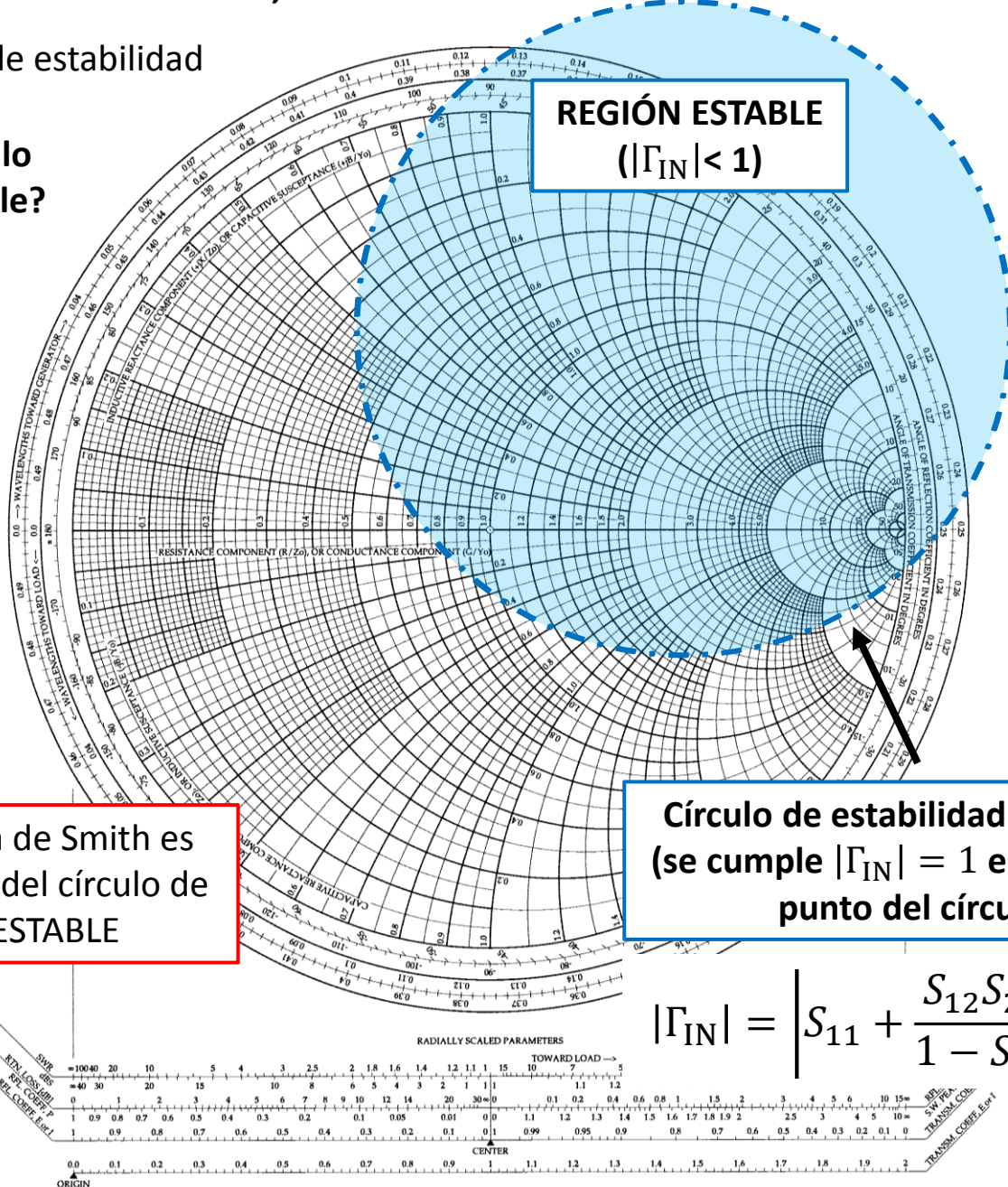
Si $\Gamma_L = 0 \rightarrow |\Gamma_{IN}| = |S_{11}|$

Si $S_{11} < 1 \rightarrow |\Gamma_{IN}| < 1$



El centro de la carta de Smith es estable \rightarrow El interior del círculo de estabilidad es ESTABLE

REGIÓN ESTABLE
($|\Gamma_{IN}| < 1$)



Círculo de estabilidad a la salida (se cumple $|\Gamma_{IN}| = 1$ en cualquier punto del círculo)

$$|\Gamma_{IN}| = \left| S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L} \right| = 1$$



5. Escogemos Γ_L

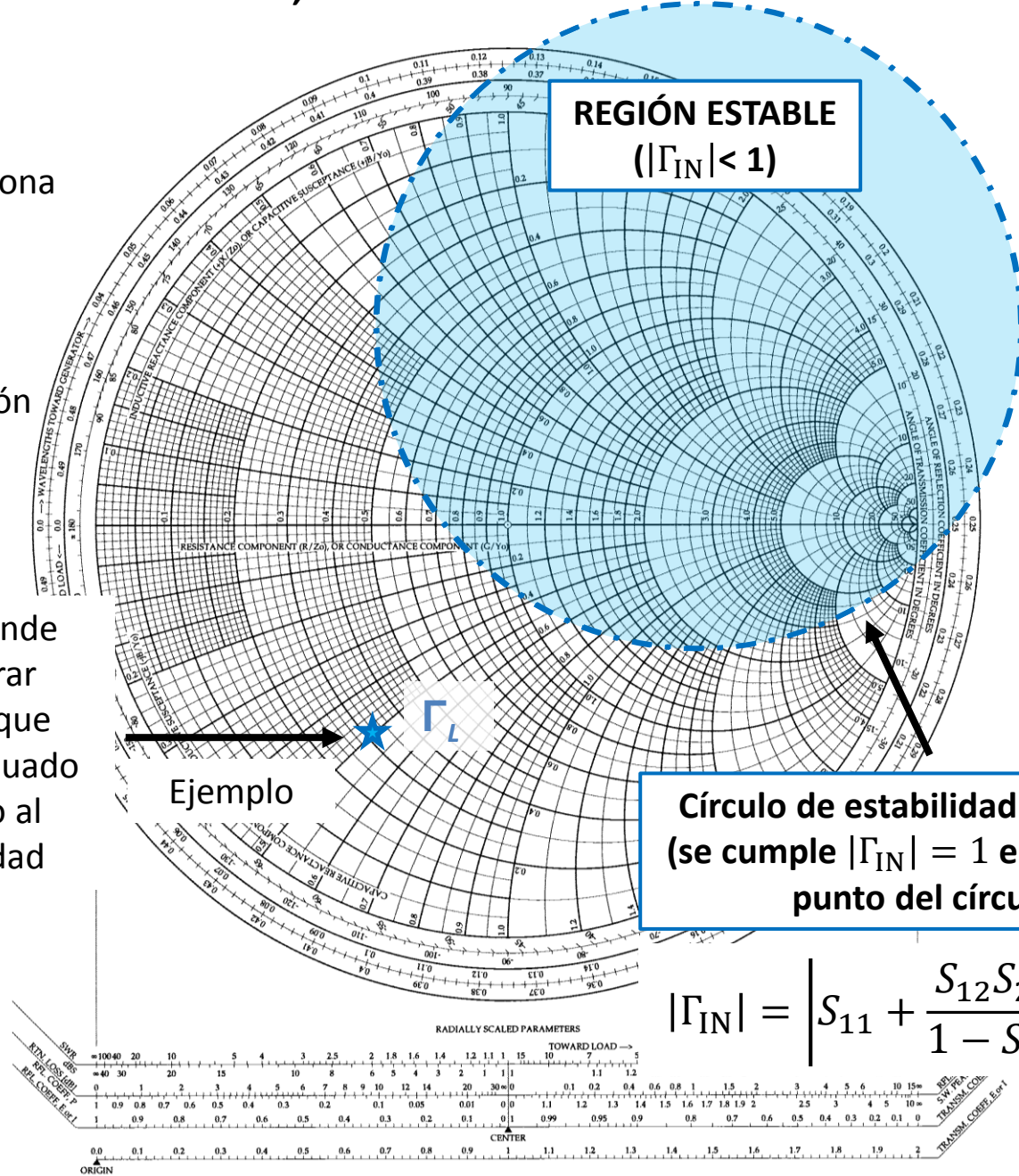
Escogemos Γ_L en la zona inestable



NO hay una solución única de Γ_L



Buscamos $|\Gamma_{IN}|$ grande (queremos asegurar oscilación), por lo que buscaremos un Γ_L situado en el lado opuesto al círculo de estabilidad



REGIÓN ESTABLE
($|\Gamma_{IN}| < 1$)

Círculo de estabilidad a la salida
(se cumple $|\Gamma_{IN}| = 1$ en cualquier punto del círculo)

$$|\Gamma_{IN}| = \left| S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L} \right| = 1$$

Ejemplo

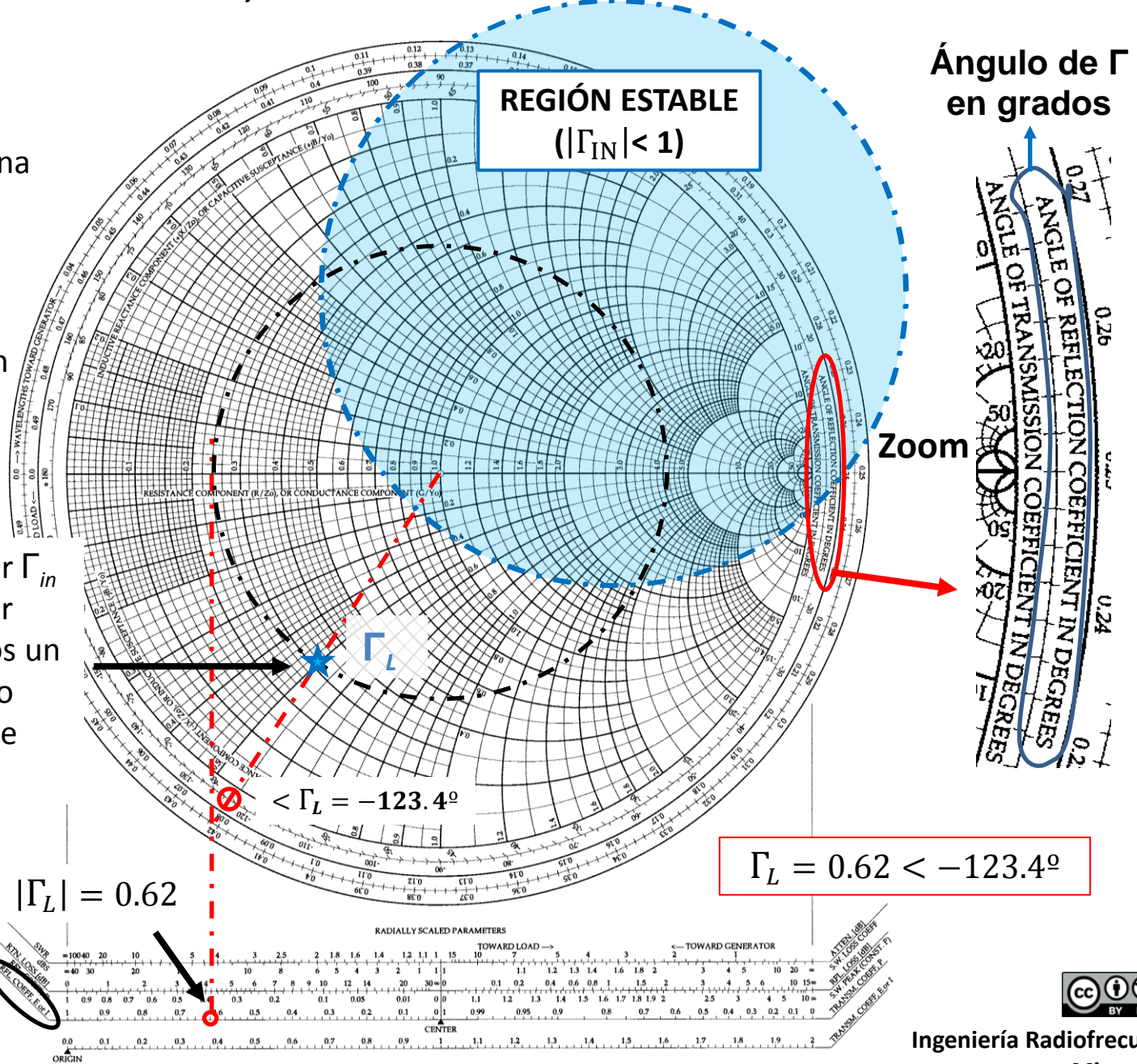


6. Obtenemos Γ_L

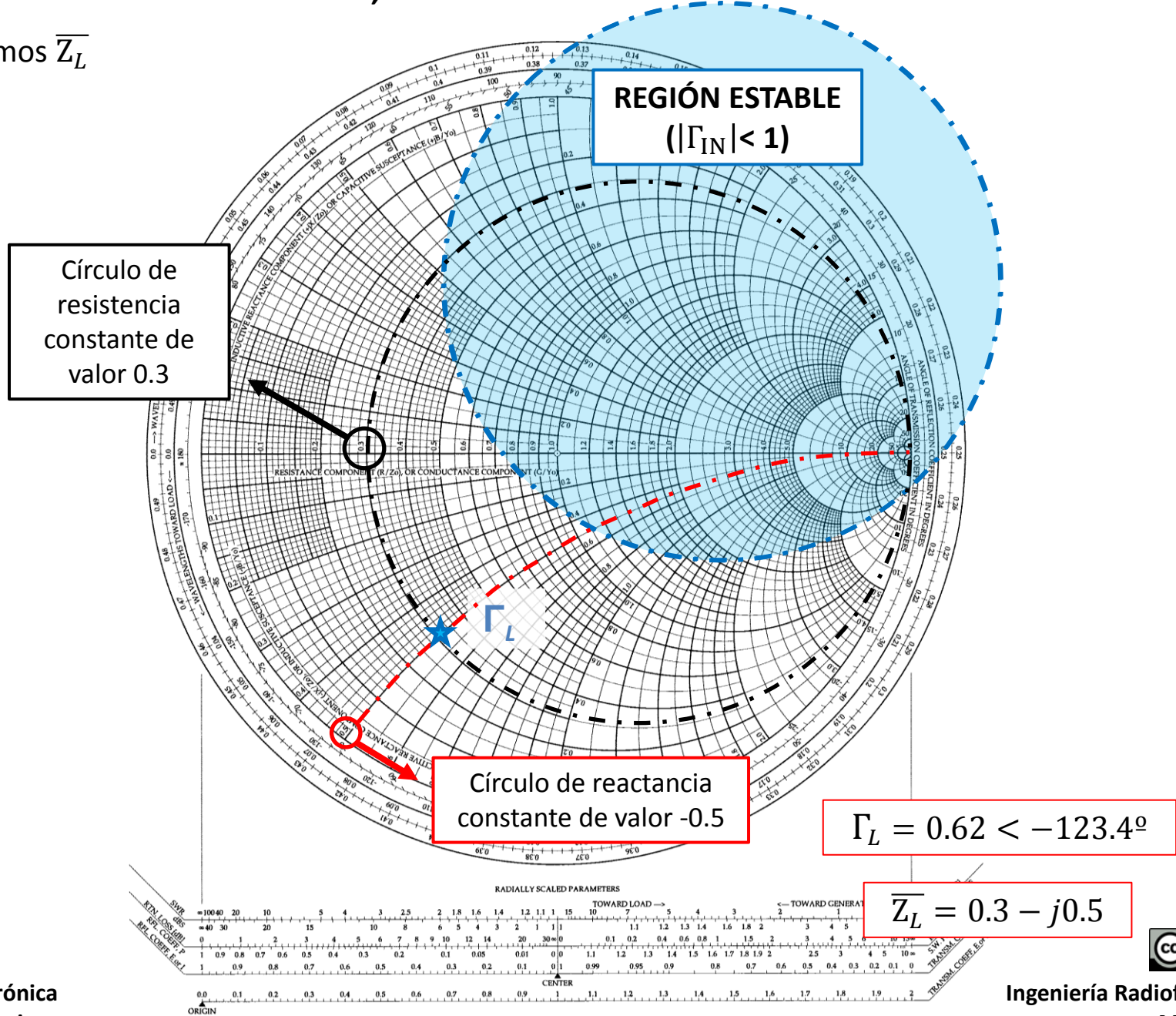
Escogemos Γ_L en la zona inestable

NO hay una solución única de Γ_L

Si queremos maximizar Γ_{in} (queremos asegurar oscilación), buscaremos un Γ_L situado en el lado opuesto al círculo de estabilidad



7. Obtenemos \overline{Z}_L



8. Calculamos Γ_{in}

$$\Gamma_{IN} = S_{11} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_L}{1 - S_{22}\Gamma_L}$$



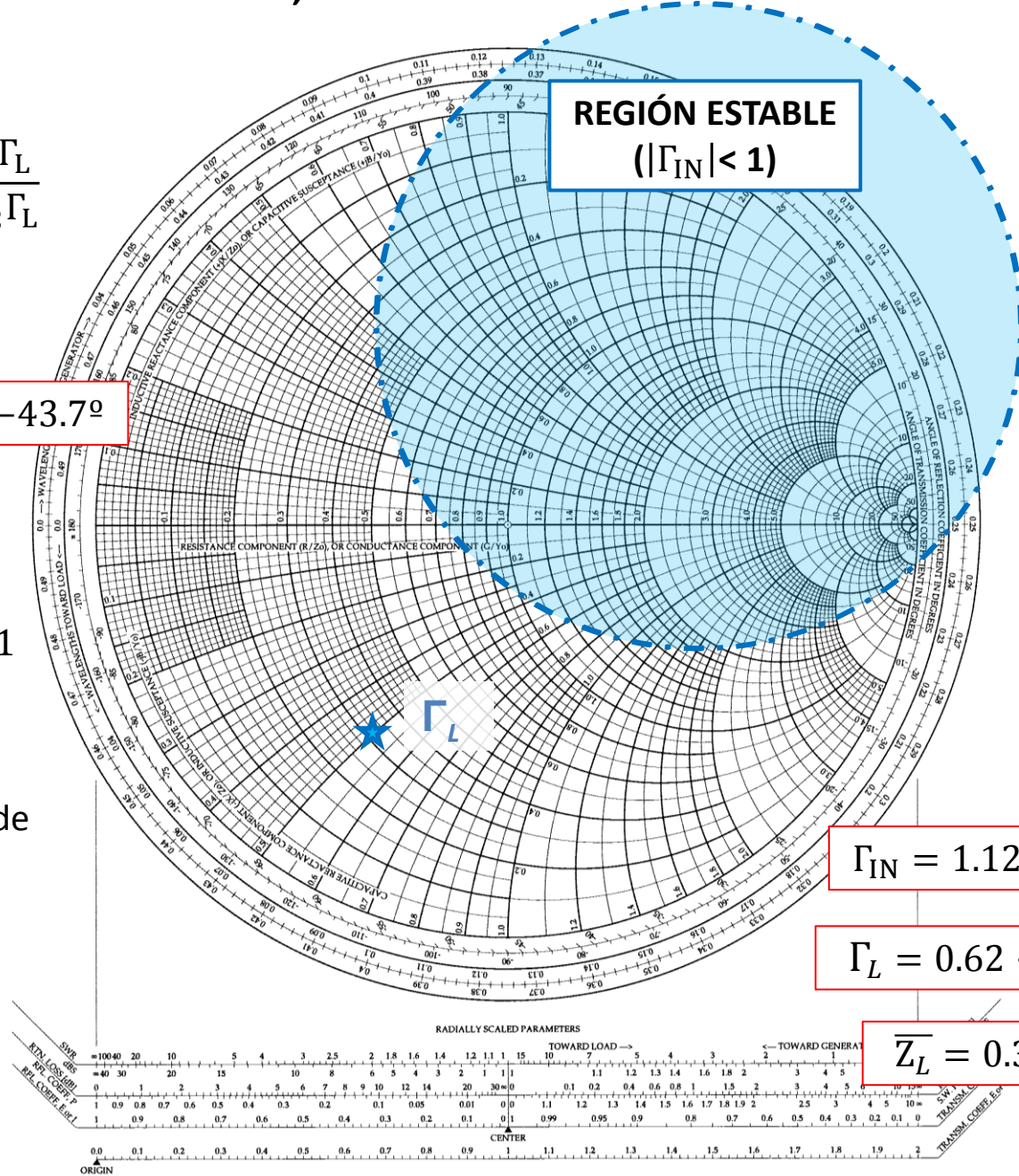
$$\Gamma_{IN} = \dots = 1.12 \angle -43.7^\circ$$



Se cumple $|\Gamma_{IN}| > 1$

Por lo tanto, se cumple condición de inestabilidad

REGIÓN ESTABLE
($|\Gamma_{IN}| < 1$)



Si hubiéramos obtenido $|\Gamma_{IN}| < 1$, deberíamos escoger otro Γ_L y repetir apartados 5-6-7-8

$$\Gamma_{IN} = 1.12 \angle -43.7^\circ$$

$$\Gamma_L = 0.62 \angle -123.4^\circ$$

$$\bar{Z}_L = 0.3 - j0.5$$



9. Obtenemos $\overline{Z_{IN}}$

$$\Gamma_{IN} = \frac{Z_{IN} - Z_0}{Z_{IN} + Z_0} = \frac{\overline{Z_{IN}} - 1}{\overline{Z_{IN}} + 1}$$

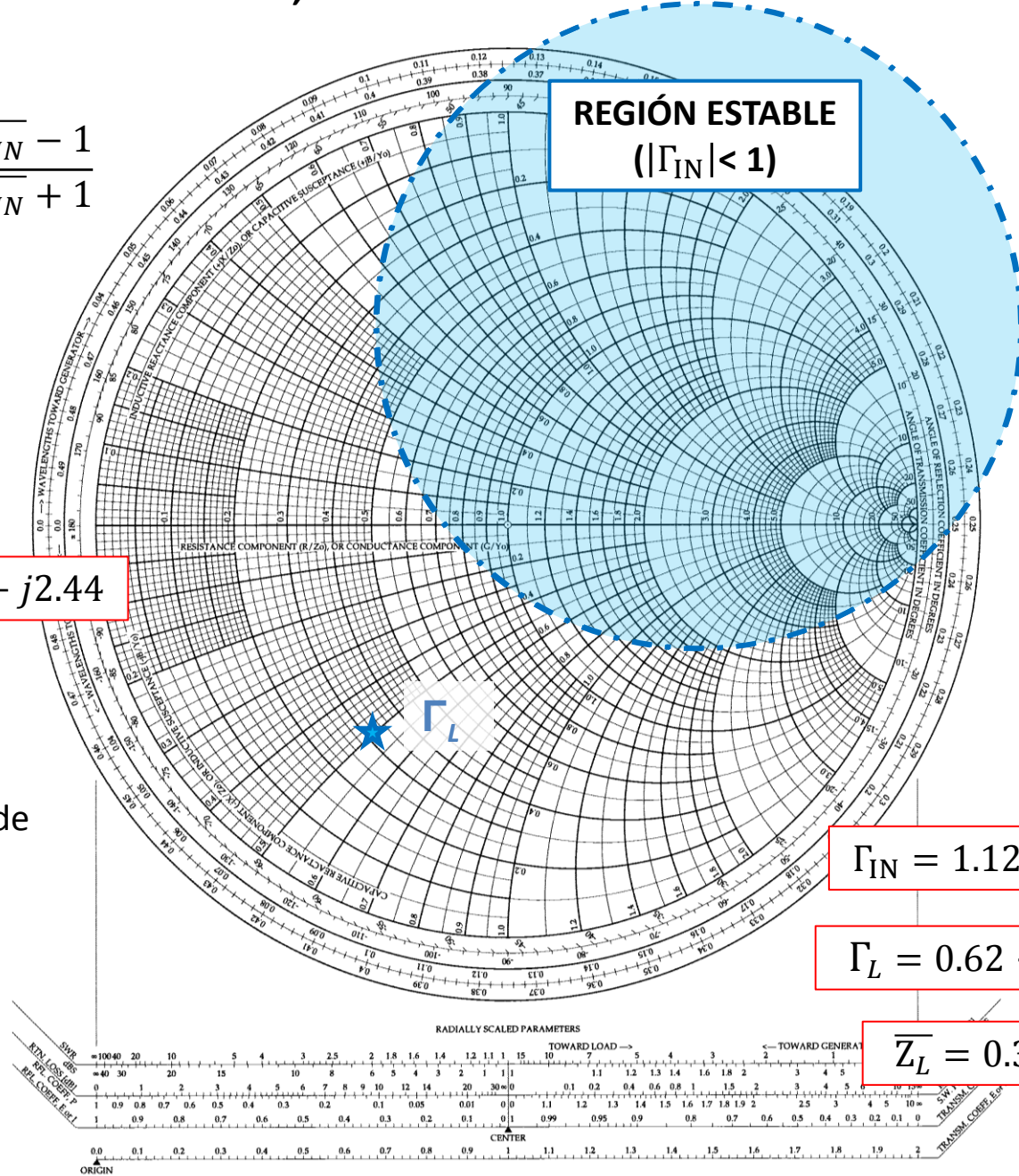


$$\overline{Z_{IN}} = \frac{1 + \Gamma_{IN}}{1 - \Gamma_{IN}}$$



$$\overline{Z_{IN}} = \dots = -0.39 - j2.44$$

Por lo tanto, se cumple condición de inestabilidad



REGIÓN ESTABLE
($|\Gamma_{IN}| < 1$)

$$\Gamma_{IN} = 1.12 < -43.7^\circ$$

$$\Gamma_L = 0.62 < -123.4^\circ$$

$$\overline{Z}_L = 0.3 - j0.5$$



9. Obtenemos \overline{Z}_{IN}

$$\Gamma_{IN} = \frac{Z_{IN} - Z_0}{Z_{IN} + Z_0} = \frac{\overline{Z}_{IN} - 1}{\overline{Z}_{IN} + 1}$$



$$\overline{Z}_{IN} = \frac{1 + \Gamma_{IN}}{1 - \Gamma_{IN}} = \dots = -0.39 - j2.44$$

$\overline{R}_{IN} < 0!$

$$\Gamma_{IN} = 1.12 < -43.7^\circ$$

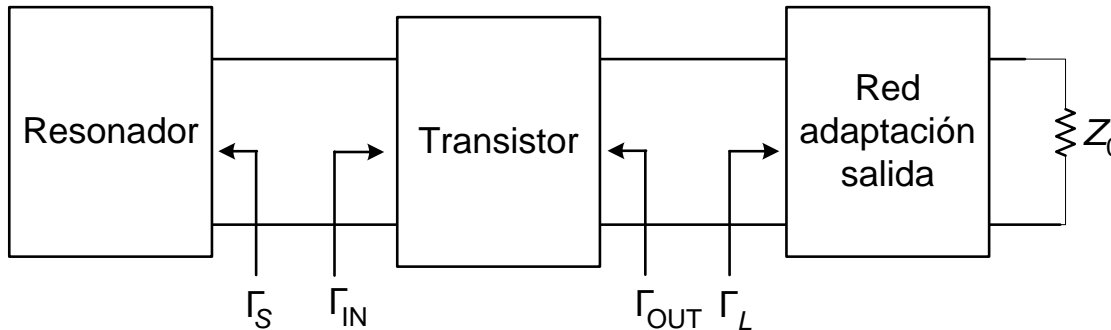
Así forzamos la resistencia negativa que provoca las oscilaciones

10. Obtenemos \overline{Z}_S y Γ_S

$$\overline{Z}_S = -\frac{\overline{R}_{IN}}{3} - j\overline{X}_{IN} = 0.13 + j2.44$$



$$\Gamma_S = \frac{\overline{Z}_S - 1}{\overline{Z}_S + 1} = \dots = 0.96 < 44.5^\circ$$



$$\Gamma_L = 0.62 < -123.4^\circ$$

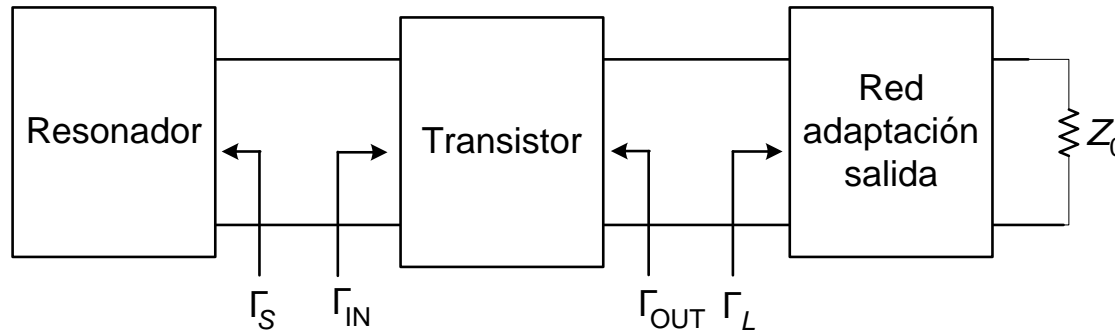
$$\overline{Z}_L = 0.3 - j0.5$$

Una vez obtenidos todos los coeficientes de reflexión, sólo necesitamos obtener las redes de adaptación que permitan satisfacer éstos valores



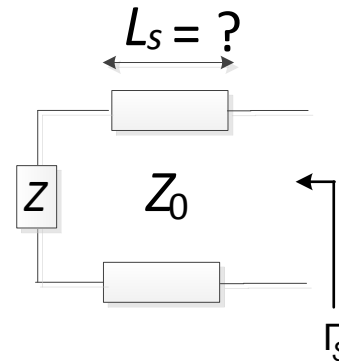
11. Obtenemos red de adaptación para satisfacer \overline{Z}_S, Γ_S

Recordemos que un oscilador tiene el siguiente diagrama de bloques:



Dado que el oscilador no tiene entrada, no es necesario obtener Γ_S a partir de una carga adaptada $Z = Z_0$.

Esto nos permite simplificar nuestra red de adaptación Γ_S , pudiendo considerar la siguiente topología:



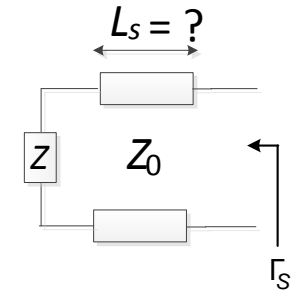
De esta forma, podremos obtener el Γ_S requerido desplazándonos por una línea de transmisión que nos permita cruzar con una impedancia puramente real (no necesariamente Z_0), que será la carga Z que consideraremos.



11. Obtenemos red de adaptación para satisfacer \bar{Z}_S, Γ_S

$$\bar{Z}_S = 0.13 + j2.44$$

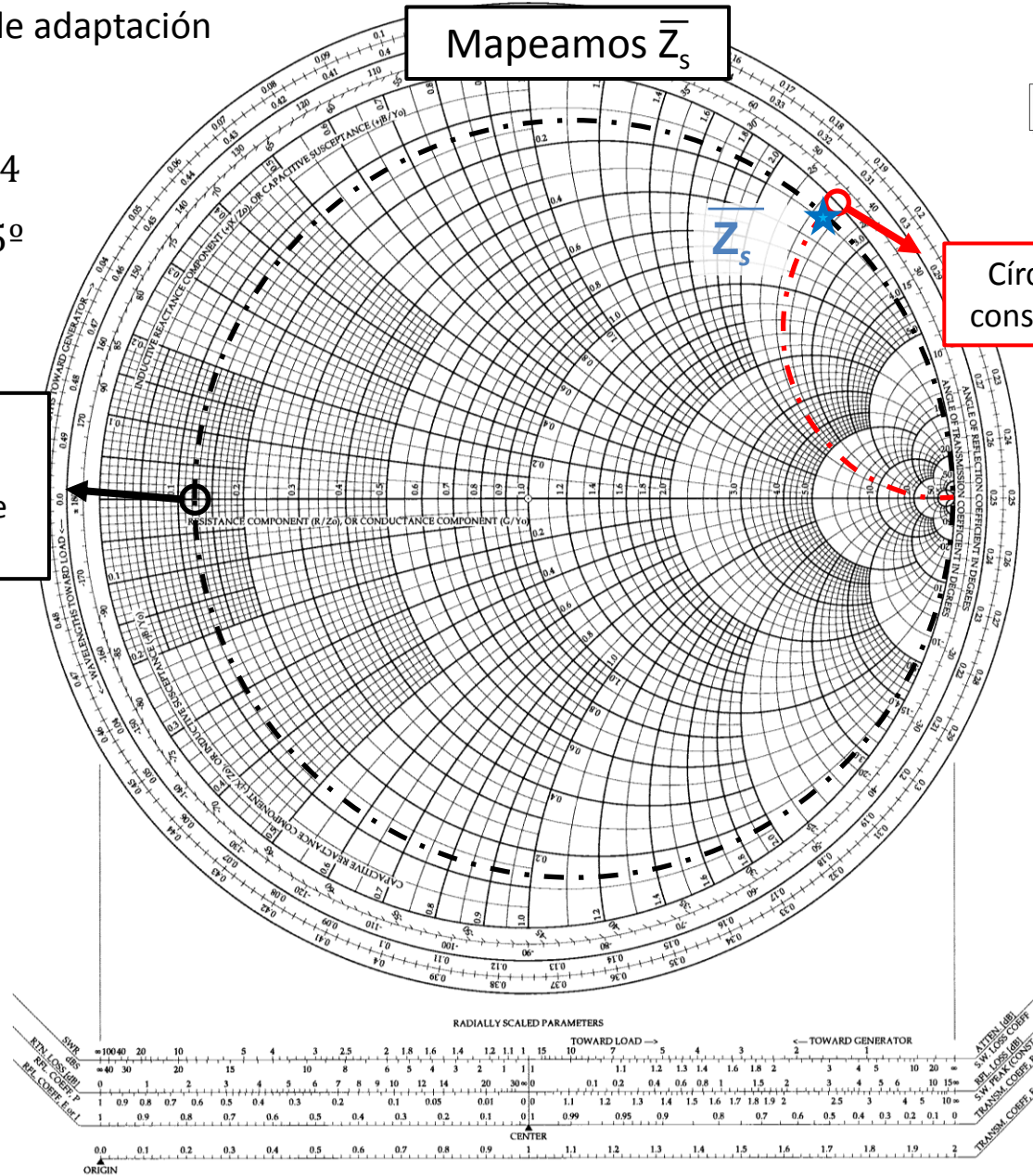
$$\Gamma_S = 0.96 < 44.5^\circ$$



Mapeamos \bar{Z}_S

Círculo de reactancia constante de valor 2.44

Círculo de resistencia constante de valor 0.13

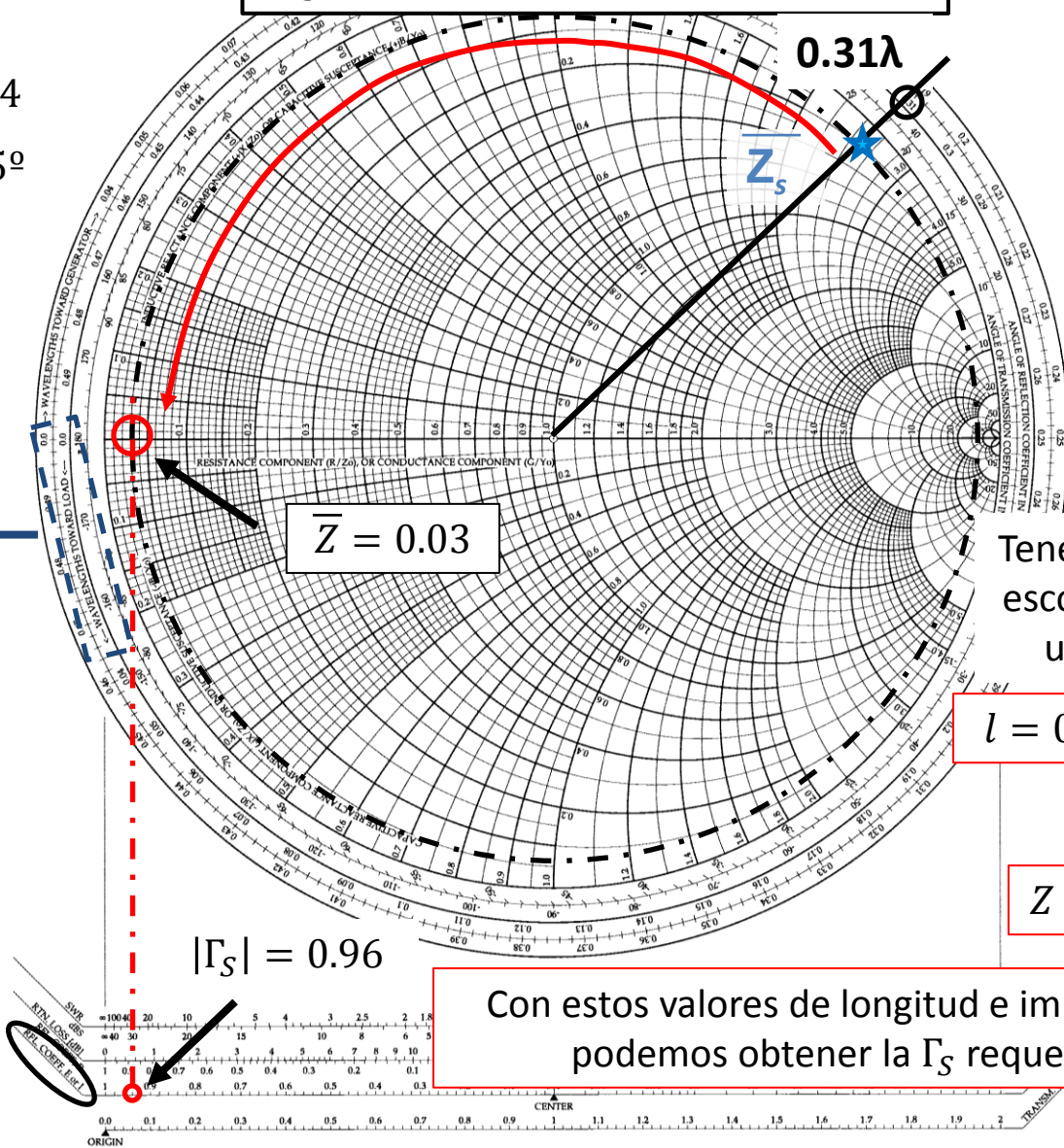
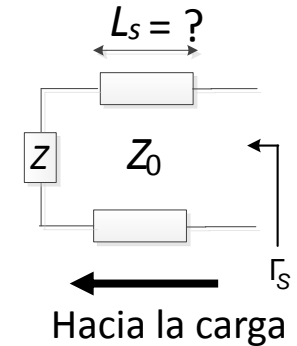


11. Obtenemos red de adaptación para satisfacer \bar{Z}_s, Γ_s

$$\bar{Z}_s = 0.13 + j2.44$$

$$\Gamma_s = 0.96 < 44.5^\circ$$

Nos desplazamos por un círculo $|\Gamma_s|$ constante hasta obtener Z real



Tenemos dos soluciones. Si escogemos la que conlleva una longitud l menor:

$$l = 0.5\lambda - 0.31\lambda = 0.19\lambda$$

$$Z = 0.03 \cdot Z_0 = 1.5\Omega$$

Con estos valores de longitud e impedancia podemos obtener la Γ_s requerida

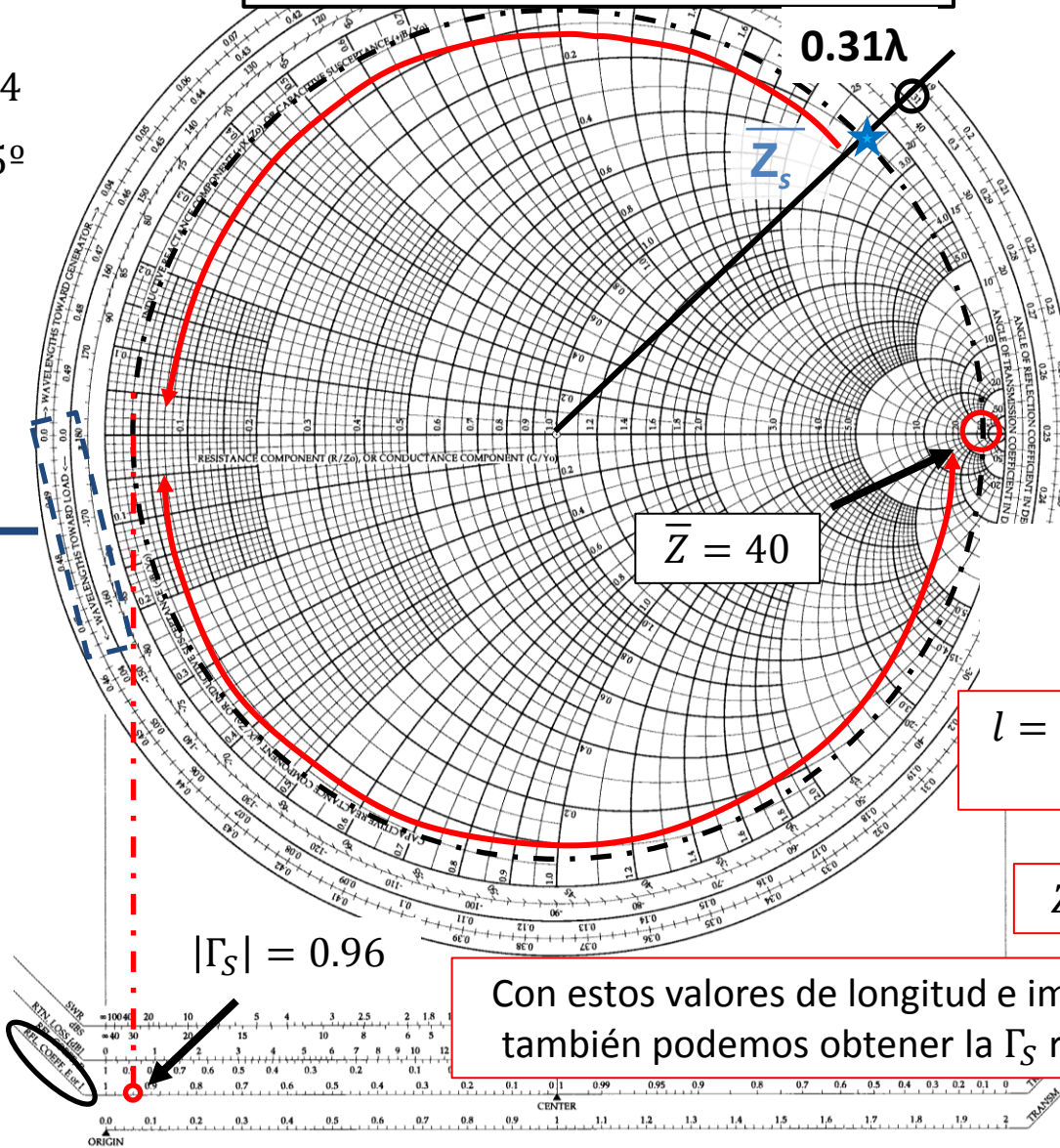
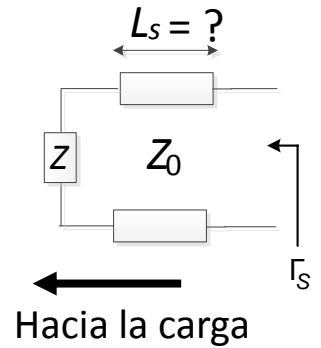


11. Obtenemos red de adaptación para satisfacer \bar{Z}_S, Γ_S

$$\bar{Z}_S = 0.13 + j2.44$$

$$\Gamma_S = 0.96 < 44.5^\circ$$

Nos desplazamos por un círculo $|\Gamma_S|$ constante hasta obtener Z real



Si escogemos la otra solución de longitud mayor:

$$l = 0.5\lambda - 0.31\lambda + 0.25\lambda = 0.44\lambda$$

$$Z = 40 \cdot Z_0 = 2 \text{ k}\Omega$$

Con estos valores de longitud e impedancia también podemos obtener la Γ_S requerida

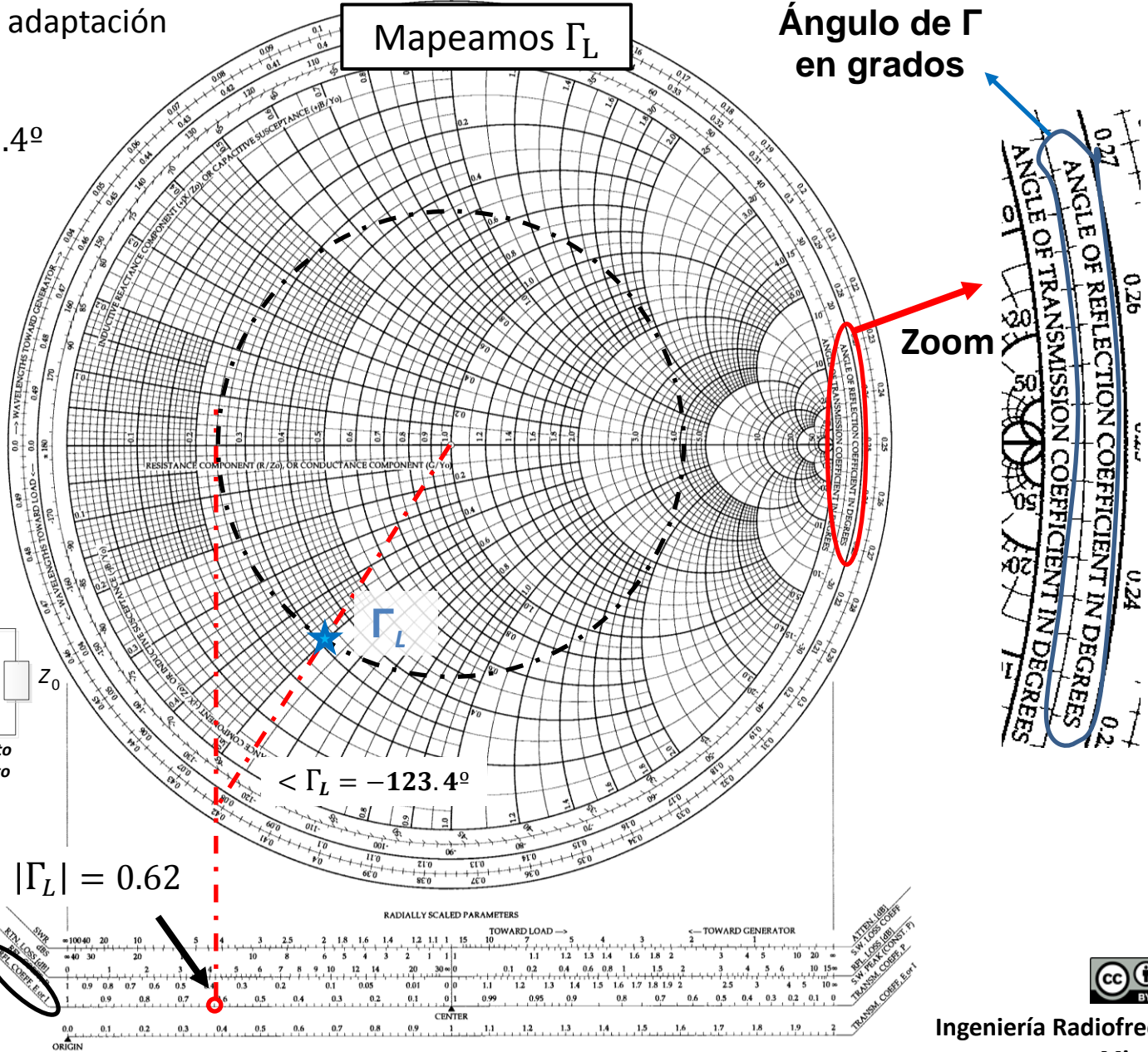
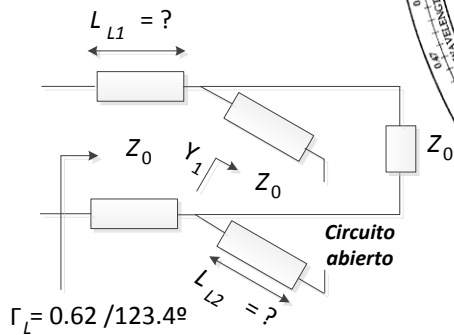


12. Obtenemos red de adaptación para satisfacer Γ_L para satisfacer Γ_L

$$\Gamma_L = 0.62 \angle -123.4^\circ$$

En este caso si tengo que adaptar a una carga Z_0

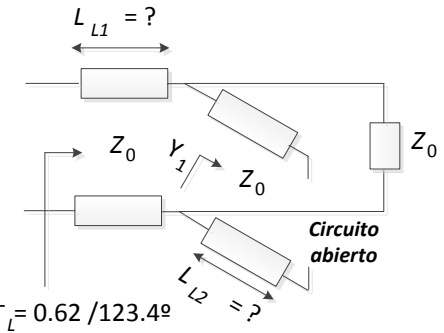
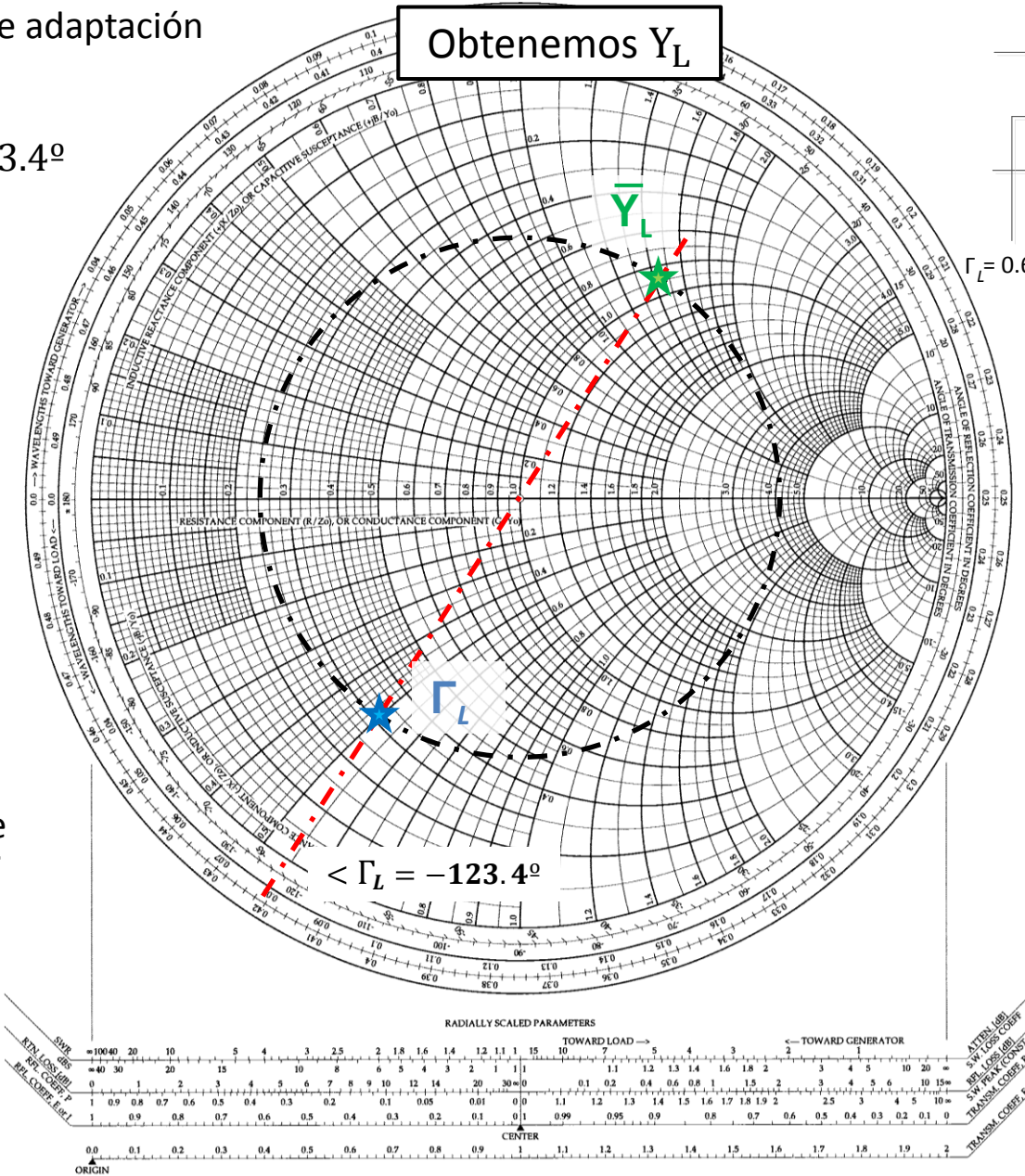
Utilizo líneas de transmisión y stubs en circuito abierto



12. Obtenemos red de adaptación para satisfacer Γ_L

$$\Gamma_L = 0.62 < -123.4^\circ$$

Pasamos de impedancia a admitancia mediante un giro de 180° en Γ (media carta Smith)



Trabajamos en admitancias ya que nos será más cómodo a la hora de trabajar con el stub en paralelo

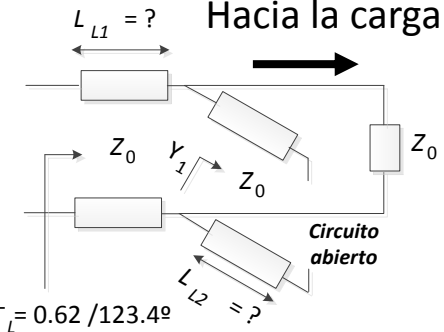
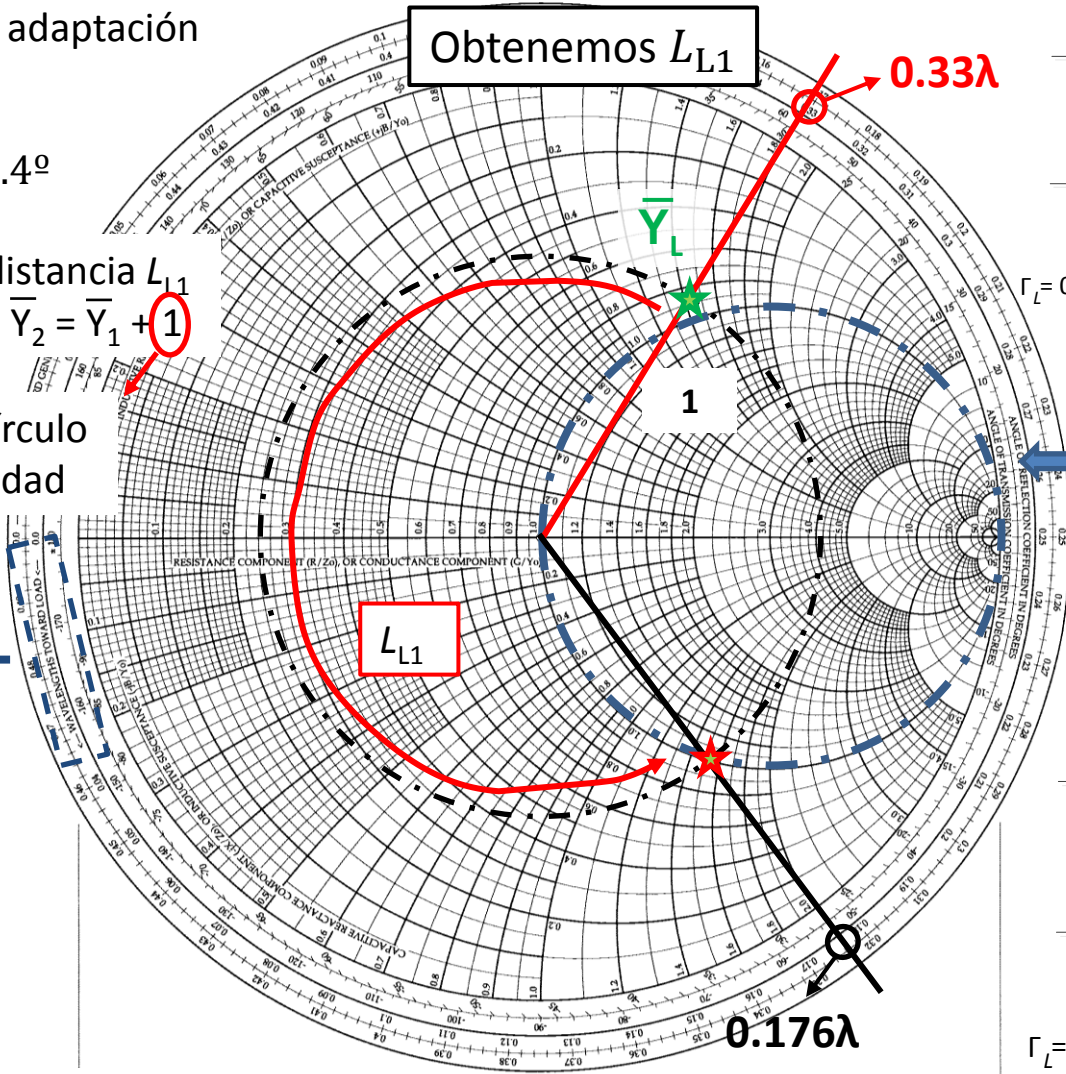


12. Obtenemos red de adaptación para satisfacer Γ_L para satisfacer Γ_L

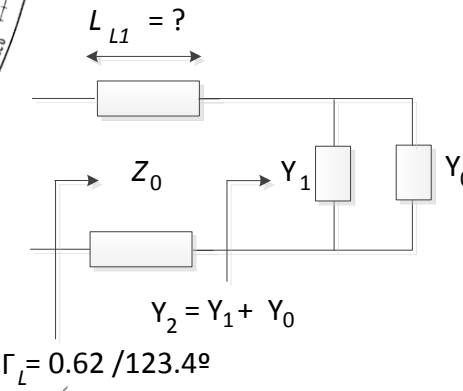
$$\Gamma_L = 0.62 < -123.4^\circ$$

Desplazamos Γ_L una distancia L_{L1} tal que $Y_2 = Y_1 + Y_0 \rightarrow \bar{Y}_2 = \bar{Y}_1 + 1$

Hemos de cruzar el círculo de conductancia unidad



Círculo conductancia unidad



Siendo Y_1 puramente imaginario



Tenemos dos soluciones, consideramos mínima L_{L1}

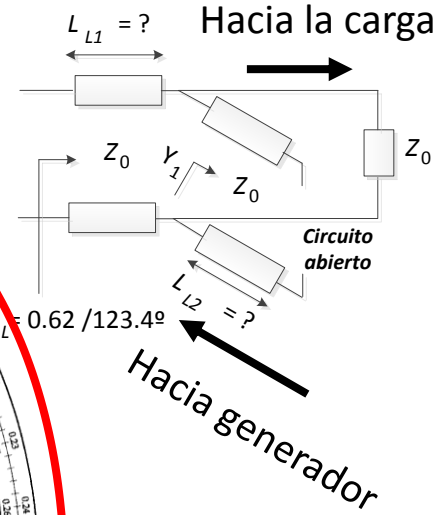
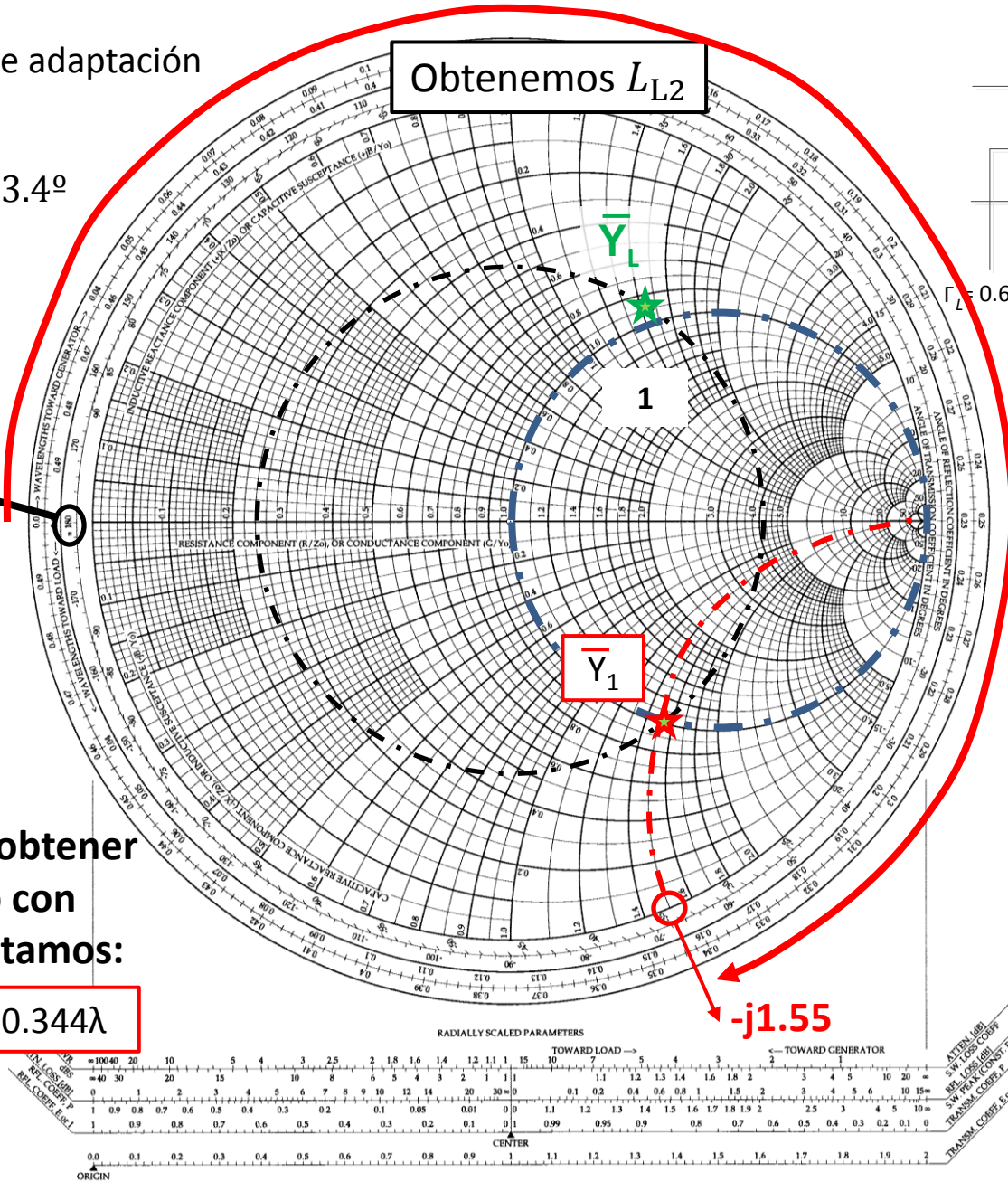
$$L_{L1} = (0.5\lambda - 0.33\lambda) + 0.176\lambda = 0.346\lambda$$

12. Obtenemos red de adaptación para satisfacer Γ_L

$$\Gamma_L = 0.62 < -123.4^\circ$$

Hacia generador
 \underline{Y} :
 0°
 $(\Gamma=1)$
 c.a.

Obtenemos L_{L2}



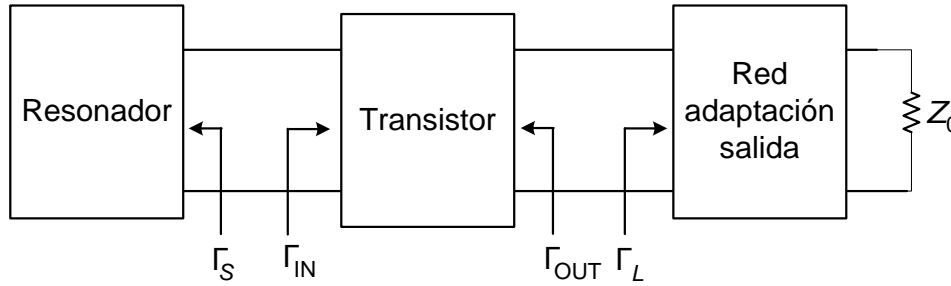
$$L_{L2} = 0.344 \lambda$$

Por lo tanto, para obtener el Γ_L requerido con mínima L_{L1} necesitamos:

$$L_{L1} = 0.346\lambda ; L_{L2} = 0.344\lambda$$



Por lo tanto, el oscilador tendrá la siguiente topología:



$$\Gamma_L = 0.62 < -123.4^\circ$$

$$\overline{Z}_L = 0.3 - j0.5$$

$$\Gamma_{IN} = 1.12 < -43.7^\circ$$

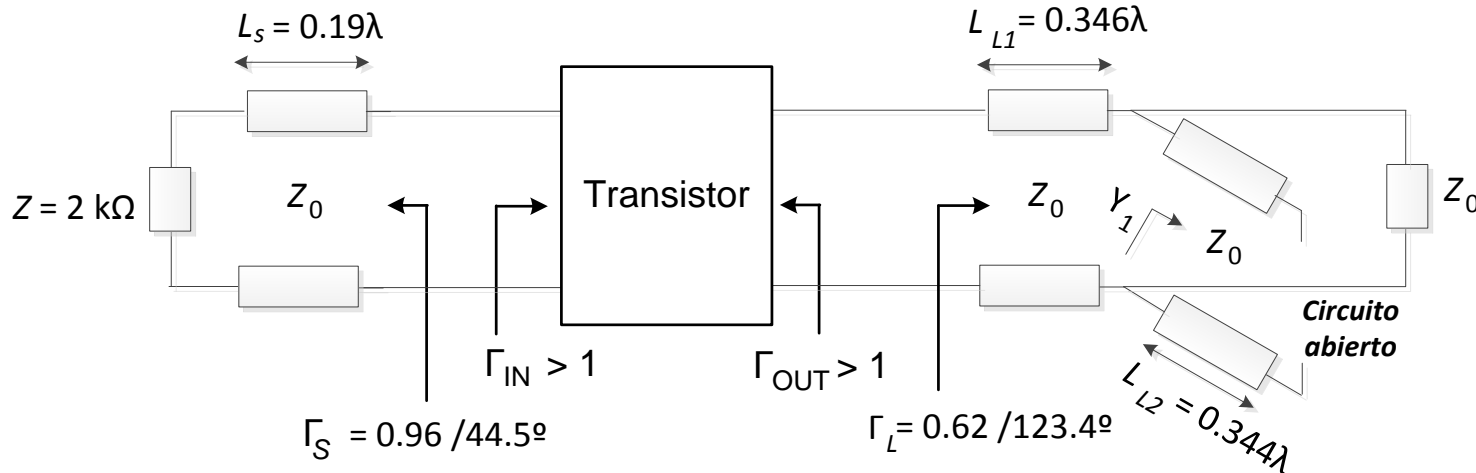
$$\overline{Z}_{IN} = -0.39 - j2.44$$

$$\Gamma_S = 0.96 < 44.5^\circ$$

$$\overline{Z}_S = 0.13 + j2.44$$

$$\Gamma_{OUT} = S_{22} + \frac{S_{12}S_{21}\Gamma_S}{1 - S_{11}\Gamma_S} = \dots = 3.5 < 127.9^\circ$$

Que puede implementarse como:



Donde también tenemos otra solución posible de $\{L_s, Z\}$ y de $\{L_{L1}, L_{L2}\}$ manteniendo la misma topología

